
	GRUPO CASSA Km. 62 1/2, carretera a Sonsonate. Cantón Huiscoyolate, Izalco, Sonsonate, El Salvador, C.A.PBX: (503) 2484 1000.	Página 1 de 103
		Código: MO-0PAA001
<i>Manual tecnico de operaciones para vehiculos aereos no tripulados del programa de aplicaciones aereas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.</i>		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001



**MANUAL TECNICO DE OPERACIONES
 PARA VEHICULOS AEREOS NO
 TRIPULADOS DEL PROGRAMA DE
 APLICACIONES AEREAS Y TERRESTRES
 PARA PRESTADORES DE SERVICIOS DE
 COMPAÑÍA AZUCARERA SALVADOREÑA
 S.A DE C.V.**

AGROPRECISION S.A DE C.V




	GRUPO CASSA	Página 2 de 103
		Código: MO-0PAA001
<i>Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.</i>		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

1 Introducción

El presente manual de operaciones tiene como propósito contar con una guía clara y detallada sobre las operaciones en campo con vehículos aéreos no tripulados (drones), mediante la empresa prestadora del servicio de fumigación; en el área de aplicaciones aéreas de grupo CASSA, y que garantice la óptima operación y desarrollo de las diferentes actividades. El manual comprende de forma ordenada, secuencial y detallada las operaciones y procedimientos a seguir para cada actividad realizada así mismo se incluyen todas las funciones, responsabilidades de las personas a cargo de la operación y contempla todos los procesos y lineamientos exigidos por la AAC, procedimientos de toda la operación llevada en campo mediante los equipos VANT utilizados para la fumigación de fertilizantes y productos agroquímicos en todo el parque cañero de El Salvador que grupo CASSA posee.


El manual de operaciones consta de VI capítulos cada uno con sus respectivos subtemas; en el capítulo I, se encuentra inicialmente con la tabla de contenidos, el objeto y alcance del manual de operaciones, las abreviaturas y definiciones. En el capítulo II, trata de la organización y responsabilidades en donde se abordan temas de las funciones y responsabilidades que cumple todos los miembros dentro de la organización y la posición a cargo que cumplen dentro de la empresa. En el capítulo III entrenamiento, se detallan los entrenamientos, capacitaciones recibidas, temas a bordados durante las capacitaciones, la descripción del entrenamiento y duración de este con el fin certificarse para optar al cargo de piloto de equipos VANT. Seguidamente en el capítulo IV, en la descripción de los equipos VANT, se abordan temas generales y específicos de los equipos como características físicas, dimensiones, materiales de los cuales están hechos, subsistemas, rendimientos de la aeronave, sistema de propulsión, controles de vuelo, sensores, navegación, modos de vuelo, y estación de control. Continuando al capítulo V operaciones, se describe básicamente el tipo de operaciones a realizar en campo, riesgos asociados, la complejidad de las operaciones, las condiciones en las cuales estas operaciones se ejecutan, criterios de despegue y aterrizaje, el análisis de riesgos, bitácoras de vuelo, y el plan de vuelo en sí, igualmente los procedimientos de contingencia, emergencia y reportes sobre accidentes/ incidentes. Abordando el capítulo VI seguridad, trata sobre las medidas adoptadas para evitar actos de interferencia ilícita, y las medidas para evitar la interferencia del sistema de comunicación de la aeronave con la estación.

	GRUPO CASSA	Página 3 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehiculos aereos no tripulados del programa de aplicaciones aereas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001


1.1 Tabla de contenidos

Índice general

1	Introduccion	2
1.1	Tabla de contenidos	3
1.2	Objeto y Alcance del Manual de Operaciones	8
1.3	Abreviaturas.....	10
1.4	Definiciones.....	11
2	Organización y Responsabilidades	13
2.1	Estructura organizacional y el personal designado.....	13
2.2	Obligaciones, responsabilidades y cualificaciones del personal gerencial.....	13
2.3	Obligaciones, responsabilidades de los pilotos remotos, observadores y otros miembros de la organización involucrados en la operación.	14
2.4	Instalaciones	14
2.4.1	El mantenimiento.....	17
2.4.2	Almacenaje y resguardo de los equipos VANT y sus estaciones remotas	17
2.4.3	Actividades de gestión y administración	17
2.4.4	Resguardo y localidades de la gestión de soporte y equipo de tierra	17
2.4.5	Lugar de archivo de los registros.....	17
2.4.6	Actividades de entrenamiento	18
2.5	Consideraciones para minimizar el error humano	18
2.6	Limitaciones de tiempo de vuelo.....	18
2.6.1	Limitaciones de tiempo de vuelo.....	18
2.6.2	Tiempo máximo de vuelo continuo para los distintos modos de vuelo (manual, asistido, automático)	18
2.6.3	Límites de actividad aérea diaria	18
2.7	Facultades de la autoridad: Vigilancia y supervisión de las operaciones.....	19
3	Entrenamiento	19
3.1	Necesidades de entrenamiento.....	19
3.2	Programa de entrenamiento	19
3.3	Descripción de los entrenamientos y Syllabus	19
4	Descripcion de equipos VANT.....	22
4.1	Aeronaves	22
4.1.1	Características físicas DJI T10, T16, T20, T30 Y T40.....	22
4.1.2	Rendimiento de las aeronaves DJI T10, T16, T20, T30 Y T40	27
4.1.3	Sistema de Propulsión DJI T10, T16, T20, T30 Y T40	31
4.1.4	Control de vuelo DJI T10, T16, T20, T30 Y T40	36
4.1.5	Sensores DJI T10, T16, T20, T30 Y T40	41
4.1.6	Cargas de pago DJI T10, T16, T20, T30 Y T40.....	45

	GRUPO CASSA	Página 4 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

4.1.7	Navegación DJI T10, T16, T20, T30 Y T40	48
4.1.8	Piloto automático DJI T10, T16, T20, T30 Y T40	53
4.1.9	Sistema de control de vuelo DJI T10, T16, T20, T30 Y T40	54
4.1.10	Estación de control DJI T10, T16, T20, T30 Y T40	54
4.1.11	Detectar y evitar DJI T10, T16, T20, T30 Y T40.....	60
4.1.12	Condición de aeronavegabilidad DJI T10, T16, T20, T30 Y T40.....	60
5	Operaciones.....	61
5.1	Tipo de operaciones, limitación control y registro.....	61
5.1.1	Operaciones requeridas y riesgos asociados.....	61
5.1.2	Complejidad de las operaciones	61
5.1.3	Condiciones del entorno operacional	62
5.1.4	Criterio para determinar las zonas de despegue y aterrizaje	62
5.1.5	Criterios y método de calibración de equipos	63
5.1.6	Análisis de riesgos	63
5.1.7	Libro de bitácora de operación, descripción y uso (o ficha de vuelo).....	63
5.2	Procedimientos de operaciones normales.....	63
5.2.1	Elaboración del plan de vuelo	63
5.2.2	Coordinación con terceros.....	65
5.2.3	Acciones de mitigación a instituir antes de la operación	65
5.2.4	Pre-Vuelo- evaluación sitio de operación.....	65
5.2.5	Pre-Vuelo – Evaluación de condiciones ambientales y climáticas.....	66
5.2.6	Pre-Vuelo – Evaluación de condiciones previas de operación.....	67
5.2.7	Acciones de mitigación a instituir durante la operación.....	69
5.2.8	En – Vuelo / Procedimientos de despegue	69
5.2.9	En – Vuelo / Misión	69
5.2.10	En – Vuelo / Procedimientos de aterrizaje	70
5.2.11	Post - Vuelo / Junta informativa del vuelo- anotación en.....	71
5.2.12	Mercancías peligrosas.....	71
5.3	Procedimientos de contingencia.....	73
5.3.1	Determinación de el volumen operacional	73
5.3.2	Geografía de vuelo.....	74
5.3.3	Volumen de contingencia	74
5.3.4	Condiciones Operacionales	74
5.3.5	Enlace C2.....	75
5.4	Procedimientos de emergencia.....	75
5.4.1	Procedimientos de emergencia.....	75
5.5	Reporte de accidentes / incidentes.....	76

	GRUPO CASSA	Página 5 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

5.5.1	Procedimiento para el tratamiento, la notificación y el reporte de accidentes a la autoridad.....	76
6	Seguridad.....	78
6.1	Medidas adoptadas para evitar actos de interferencia ilícita	78
6.2	Medidas adoptadas para evitar la interferencia deliberada del sistema de comunicación aeronave estación	78
6.3	Programa de mantenimiento.....	78
6.3.1	Lista de verificación de mantenimiento diario	78
6.3.2	Calendario de inspección.....	80
6.3.3	Criterio de inspección.....	80
6.3.4	Ciclo de baterías	82
6.3.5	Seguridad.....	83
6.3.6	Cómo reemplazar las hélices	83
7	Anexos.....	85
7.1	Formatos y modelos para registros.....	95
7.1.1	Certificado de piloto de VANT DJI por parte de Latitude Solution.	95
7.1.2	Permiso de aeronave tripulada y no tripulada para la aplicación aérea de insumos de uso agrícola por parte del ministerio de agricultura y ganadería.	97
7.1.3	Autorización para fungir como operador de los equipos de aplicación aérea y que manipule insumos agrícolas por parte del ministerio de agricultura y ganadería.....	99
7.2	Documentos relacionados.....	103

INDICE DE CUADROS

Cuadro 1.	Pasos de limpieza para equipo UAS.....	79
Cuadro 2.	Criterios de inspección.	82
Cuadro 3.	Pautas de seguridad.....	83
Cuadro 4.	Señales de advertencia en equipo VANT.	83

INDICE DE GRAFICOS

Grafico 1.	Organización y responsabilidades en la empresa.....	13
Grafica 2.	Duración de boquillas según el tipo de material.....	70

INDICE DE TABLAS

Tabla 1.	Programa de entrenamiento.....	19
Tabla 2.	Syllabus.	21
Tabla 3.	Características físicas DJI T10.....	22
Tabla 4.	Características físicas DJI T16.....	23
Tabla 5.	Características físicas DJI T20.....	24



	GRUPO CASSA	Página 6 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehiculos aereos no tripulados del programa de aplicaciones aereas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

Tabla 6. Características físicas DJI T30.	25
Tabla 6. Características físicas DJI T40.	26
Tabla 7. Rendimiento de la aeronave DJI T10.	27
Tabla 8. Rendimiento de la aeronave DJI T16.	28
Tabla 9. Rendimiento de la aeronave DJI T20.	29
Tabla 10. Rendimiento de la aeronave DJI T30.	30
Tabla 11. Rendimiento de la aeronave DJI T40.	31
Tabla 12. Sistema de propulsión DJI T10.	32
Tabla 13. Sistema de propulsión DJI T16.	33
Tabla 14. Sistema de propulsión DJI T20.	34
Tabla 15. Sistema de propulsión DJI T30.	35
Tabla 16. Sistema de propulsión DJI T40.	36
Tabla 17. Control de vuelo DJI T10.	38
Tabla 18. Control de vuelo DJI T16.	39
Tabla 19. Control de vuelo DJI T30.	39
Tabla 20. Control de vuelo DJI T40.	41
Tabla 21. Sensores DJI T10.	42
Tabla 22. Sensores DJI T16.	42
Tabla 23. Sensores DJI T20.	43
Tabla 24. Sensores DJI T30.	43
Tabla 25. Sensores DJI T40.	45
Tabla 26. Navegación DJI T10.	48
Tabla 27. Navegación DJI T16.	49
Tabla 28. Navegación DJI T20.	50
Tabla 29. Navegación DJI T30.	51
Tabla 30. Navegación DJI T40.	53
Tabla 31. Piloto automático DJI T10, T16, T20, T30 Y T40.	53
Tabla 32. Sistema de control de vuelo DJI T10, T16, T20, T30 Y T40.	54
Tabla 33. Estación de control DJI T10.	55
Tabla 34. Estación de control DJI T16.	55
Tabla 35. Estación de control DJI T20.	57
Tabla 36. Estación de control DJI T30.	58
Tabla 37. Estación de control DJI T40.	59
Tabla 38. Detectar y evitar DJI T10, T16, T20, T30 Y T40.	60
Tabla 39. Orden de mezcla recomendado.	68
Tabla 40: Desgaste de piezas en relación a horas de vuelo.	80


	GRUPO CASSA	Página 7 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

INDICE DE FIGURAS

Fig. 1. Vista de planta de Base de Operaciones AGROPRESICION S.A DE C.V.	16
Fig. 2. Esquematización de volumen operacional.	73

INDICE DE IMAGENES

Imagen 1. Instalaciones base de operaciones AGROPRECISION S.A DE C.V. Bodega de insumos y estacionamiento.	15
Imagen 2. Instalaciones base de operaciones AGROPRECISION S.A DE C.V. Bodega de envases vacíos y carga de baterías.	15
Imagen 3. Almacenaje y resguardo de equipos VANT y sus estaciones remotas.	17
Imagen 4. Uso de extintores, primeros auxilios, mitigación de análisis de riesgo, desechos de residuos y envases vacíos. Impartido por grupo CASSA.	21
Imagen 5. VANT DJI T10.	22
Imagen 5. VANT DJI T16.	23
Imagen 6. VANT DJI T20.	24
Imagen 6. VANT DJI T30.	25
Imagen 7. VANT DJI T40.	26
Imagen 7. Evaluación de condiciones ambientales y climáticas con anemómetro.	66
Imagen 8. Distintos modelos de VANT DJI listos para desplegar brazos y armar hélices.	67
Imagen 9. Equipo de protección personal (EPP).	71
Imagen 10. Volumen operacional imagen de referencia en campo.	74
Imagen 11. Orientación del sentido de giro de hélice.	84


	GRUPO CASSA	Página 8 de 106
		Código: MO-0PAA001
<i>Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.</i>		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

1.2 Objeto y Alcance del Manual de Operaciones


El alcance del manual de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios AGROPRECISION S.A de C.V de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V. Será el resultado favorable a través de la revisión y gestión documental; el manual pretende ser un documento muy útil para la Autoridad de Aviación Civil de El Salvador ya que contempla todos los procesos y lineamientos exigidos por la AAC y contiene los procedimientos de toda la operación llevada en campo mediante los equipos VANT utilizados para la fumigación de fertilizantes y productos agroquímicos en todo el parque cañero de El Salvador que grupo CASSA posee, esto con el fin de lograr la registración y matriculación de estos vehículos aéreos no tripulados en la AAC con fines de tener un mejor control de las aeronaves que sobrevuelan el espacio aéreo salvadoreño y para el estudio e investigación en caso de presentarse algún tipo de accidente o incidente. Posicionando de esta manera a grupo CASSA como empresa pionera en brindar un servicio de fumigación aprobado por el MAG y certificado por AAC, posicionando a la empresa en otro nivel de calidad de servicios agrícolas, transmitiendo buenas energías.

El desarrollo de este manual comprende la tercera fase de cinco planteadas por la AAC, que comprende “el proceso de certificación técnico y legal”, por ende, dentro de la tercera fase “evaluación documental” se genera el manual de operaciones de los equipos VANT, fase en la cual interviene la participación de mi persona como pasante en grupo CASSA.

El manual de operaciones consta de VII capítulos cada uno con sus respectivos subtemas; en el capítulo I, se encuentra inicialmente con la tabla de contenidos, el objeto y alcance del manual de operaciones, las abreviaturas y definiciones. En el capítulo II, trata de la organización y responsabilidades en donde se abordan temas de las funciones y responsabilidades que cumple todos los miembros dentro de la organización y la posición a cargo que cumplen dentro de la empresa. En el capítulo III entrenamiento, se detallan los entrenamientos, capacitaciones recibidas, temas a bordados durante las capacitaciones, la descripción del entrenamiento y duración de este con el fin certificarse para optar al cargo de piloto de equipos VANT. Seguidamente en el capítulo IV, en la descripción de los equipos VANT, se abordan temas generales y específicos de los equipos como características físicas, dimensiones, materiales de los cuales están hechos, subsistemas, rendimientos de la aeronave, sistema de propulsión, controles de vuelo, sensores, navegación, modos de vuelo, y estación de control. Continuando al capítulo V operaciones, se describe básicamente el tipo de operaciones a realizar en campo, riesgos asociados, la complejidad

	GRUPO CASSA	Página 9 de 103
		Código: MO-OPAA001
<i>Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.</i>		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

de las operaciones, las condiciones en las cuales estas operaciones se ejecutan, criterios de despegue y aterrizaje, el análisis de riesgos, bitácoras de vuelo, y el plan de vuelo en sí, igualmente los procedimientos de contingencia, emergencia y reportes sobre accidentes/incidentes. Abordando el capítulo VI seguridad, trata sobre las medidas adoptadas para evitar actos de interferencia ilícita, y las medidas para evitar la interferencia del sistema de comunicación aeronave-estación.

	GRUPO CASSA	Página 10 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

1.3 Abreviaturas

VANT: Vehículo Aéreo No Tripulado, también conocido como DRON.

VARP: Vehículo aéreo remotamente pilotado.

Cámaras FPV y FOV: Del inglés (First Person View) y (Field Of View) las cámaras en vistas de primera persona transmiten en tiempo real la operación y las FOV indican el campo visual en grados por ej. grados horizontales y verticales de vista.

EPP: El Equipo de Protección Personal es el conjunto de prendas y accesorios que, garantizan la protección del operador al momento de manipular agroquímicos, por ej. Anteojos, respirador para vapores, gabachas o trajes impermeables, botas de hule, sombreros para protección de los rayos solares etc.

UAV: (del inglés unmanned aerial vehicle), comúnmente conocido como dron, que hace referencia a una aeronave que vuela sin tripulación.

Vuelos VLOS: Palabra que proviene de las siglas en inglés (Visual Line of Sight) que se refiere a aquellos vuelos que se realizan al alcance visual del piloto.

Vuelos BLOS: Palabra que proviene de las siglas en inglés (Beyond Line of Sight) que se refiere a aquellos vuelos que van más allá del campo visual del piloto.

Syllabus: Comprende el programa o esquema de un curso; compuesto por un calendario de todos los temas a abordar.**Espacio aéreo clase F y G:** Corresponden a los espacios aéreos no controlados y es donde, según la legislación actual de la mayoría de los países, pueden volar los VANT.


ARC: Air Risk Class ó clase de riesgo aéreo.

GPS: (Global Position System) Sistema de Posicionamiento Global, que permite determinar e identificar con exactitud y precisión la ubicación de un equipo en cuestión con coordenadas exactas.

RTK: (Real-time kinematic positioning) es la aplicación de la topografía para corregir errores comunes en los sistemas actuales de navegación por satélite (GNSS). Utiliza mediciones de la fase de la onda portadora de la señal además del contenido de información de la señal y se basa en una única estación de referencia o estación virtual interpolada para proporcionar correcciones en tiempo real, proporcionando una precisión de hasta centímetros.

PNC: Policía Nacional Civil.

SYSO: Seguridad y Salud Ocupacional.

	GRUPO CASSA	Página 11 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

1.4 Definiciones

Mapa de riesgo: Representación gráfica simplificada de la ubicación e identificación de haciendas o lotes con algún tipo de restricción de vuelo, ambiental o poblacional.

Auxiliar de aplicaciones aéreas: O comúnmente llamado mezclero, es la persona encargada de realizar la mezcla, pesaje y dosificación del producto de acuerdo a viñeta, para posteriormente cargarlo al tanque del equipo VANT.

Aplicación aérea: Aplicación de insumos agrícolas con aeronave; con ala rotativa, ala fija o VANT (Vehículo Aéreo No Tripulado).

Insumo agrícola: Cualquier sustancia de naturaleza química o biológica utilizada para el control de plagas, incluyéndose además a los fertilizantes.

Insumo agrícola prohibido: Producto cuya aplicación aérea no está permitida o autorizada por la autoridad competente por sus altos riesgos a la salud humana y al medio ambiente.

Insumo agrícola restringido: Toda sustancia o compuesto químico cuyo uso hubiera sido limitado por Grupo CASSA, únicamente puede ser utilizado bajo condiciones específicas.

Flujo: Cantidad de volumen o de agua que pasa por un tubo o conducto a través de un tiempo determinado.


Área de mezcla: Lugar designado dentro del lote el cual se lleva a cabo la preparación y mezcla de insumos para cargar al equipo VANT, este lugar es señalizado con conos para evitar circular por esa área mientras se lleva a cabo la aplicación.

Calibración: Acción y efecto de calibrar. Ajustar, con la mayor exactitud posible, las indicaciones de un instrumento de medida con los valores de la magnitud que ha de medir.

Examen de Colinesterasa: Es el análisis en el suero de la sangre y consiste en el estudio de las enzimas de acetilcolinesterasa o Colinesterasa de los glóbulos rojos y de la seudocolinesterasa o colinesterasa del plasma. Mide el efecto de la exposición carbamatos y organofosforados, los cuales inhiben dichas enzimas.


Deducible: Participación del asegurado en la pérdida ocasionada por el siniestro. Tiene como finalidad que el asegurado haga todo lo que este a su alcance para evitar que acontezca el siniestro.

Siniestro: Suceso que produce un daño o una pérdida material.

	GRUPO CASSA	Página 12 de 103
		Código: MO-OPAA001
<i>Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.</i>		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

Aseguradora: Empresa que se hace responsable de los daños a las unidades a nombre de las empresas prestadoras de servicio en cuestión, siempre y cuando la causa del accidente no sea responsabilidad del colaborador.

Enlace C2: El enlace C2 es la vía de comunicación que conecta un vehículo aéreo no tripulado con su controlador remoto. Este enlace permite la transmisión de datos en ambas direcciones, lo que facilita la operación en tiempo real y la retroalimentación. Por ejemplo, a través del enlace C2, un piloto de dron puede enviar comandos al dron y el dron puede enviar información de vuelo, transmisiones de video y lecturas de sensores.

	GRUPO CASSA	Página 13 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

2 Organización y Responsabilidades

2.1 Estructura organizacional y el personal designado

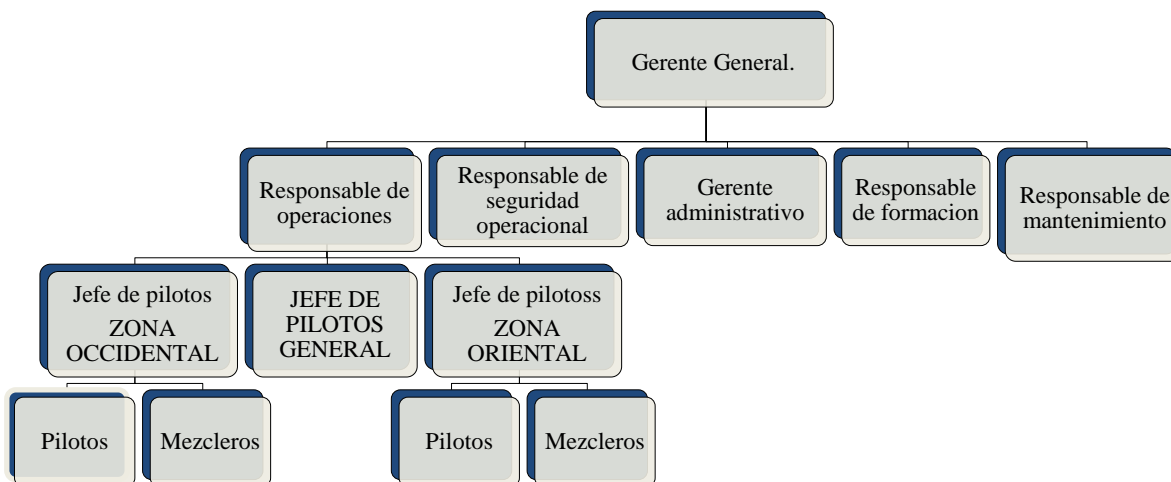


Grafico 1. Organización y responsabilidades en la empresa.

Fuente: Elaboración propia.

2.2 Obligaciones, responsabilidades y cualificaciones del personal gerencial.

Gerente general: Planifica, organiza y coordina la administración y operación de la empresa, también lleva la contabilidad financiera de la misma, de igual manera es la persona encargada de realizar el reporte y coordinaciones con el Ministerio de Agricultura y Ganadería (MAG).


Responsable de operaciones: Verifica y coordina el plan de trabajo asignado durante la semana.

Responsable de seguridad operacional: Encargado de controlar riesgos y evitar accidentes e incidentes al momento de la aplicación.

Gerente administrativo: responsable del funcionamiento eficaz de una organización. Supervisa las actividades diarias del personal administrativo de una empresa y se asegura de que todas las operaciones de la oficina funcionen sin problemas.

Responsable de formación: Persona que capacita y potencia el desarrollo de los empleados.

Responsable de mantenimiento: Garantiza el funcionamiento y conservación del equipo.

	GRUPO CASSA	Página 14 de 103
		Código: MO-OPAA001
<i>Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.</i>		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

2.3 Obligaciones, responsabilidades de los pilotos remotos, observadores y otros miembros de la organización involucrados en la operación.

a) **Piloto remoto:** El encargado de esta posición, se le exige experiencia en operación con VANT comprobables por más de 20 horas de vuelo o 6 meses en dichas operaciones o ser piloto aviador con licencia vigente y cuyas funciones son las siguientes:


- Verificar las áreas posibles a aplicar.
- Ejecutor de la misión de vuelo.
- Verificar el estado óptimo de la aeronave.
- Verificar las condiciones climáticas óptimas previas a la aplicación.





b) **Auxiliar de aplicaciones aéreas (Mezclero):** Persona encargada de dosificar, pesar y preparar el orden de mezcla para posteriormente cargarlo al tanque del VANT y cuyas funciones son las siguientes:


- Utilizar el EPP (equipo de protección personal) completo en todo momento.
- Señalizar el área de mezcla.
- Utilizar el orden de mezcla adecuado.
- Realizar la mezcla de los agroquímicos.
- Llenado del tanque del equipo de aplicación aéreo.
- Retirar los envases vacíos.
- Realizar el triple lavado y perforación de envases vacíos.

2.4 Instalaciones

La base de operaciones es una propiedad que está ubicada en el departamento de Usulután, hacienda San Ildefonso, caserío y cantón San Ildefonso, Concepción Batres ; la cual cuenta con áreas ya definidas como:

	GRUPO CASSA	Página 15 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

Oficina administrativa.	 
Bodega de insumos.	
Área de mantenimiento.	
Área de carga de baterías y cargadores.	
Baño.	<p>Imagen 1. Instalaciones base de operaciones AGROPRECISION S.A DE C.V. Bodega de insumos y estacionamiento.</p>  
Pila de abastecimiento con agua potable.	
Estacionamiento.	
Cama biológica.	
Garaje para resguardo de unidad remota.	
	<p>Imagen 2. Instalaciones base de operaciones AGROPRECISION S.A DE C.V. Bodega de envases vacíos y carga de baterías.</p>

	GRUPO CASSA	Página 16 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

Así mismo en el área de oficina y dentro de la unidad remota (pickup) cuentan con extintores y equipo médico en caso de cualquier accidente o incidente presentado al momento de las operaciones.

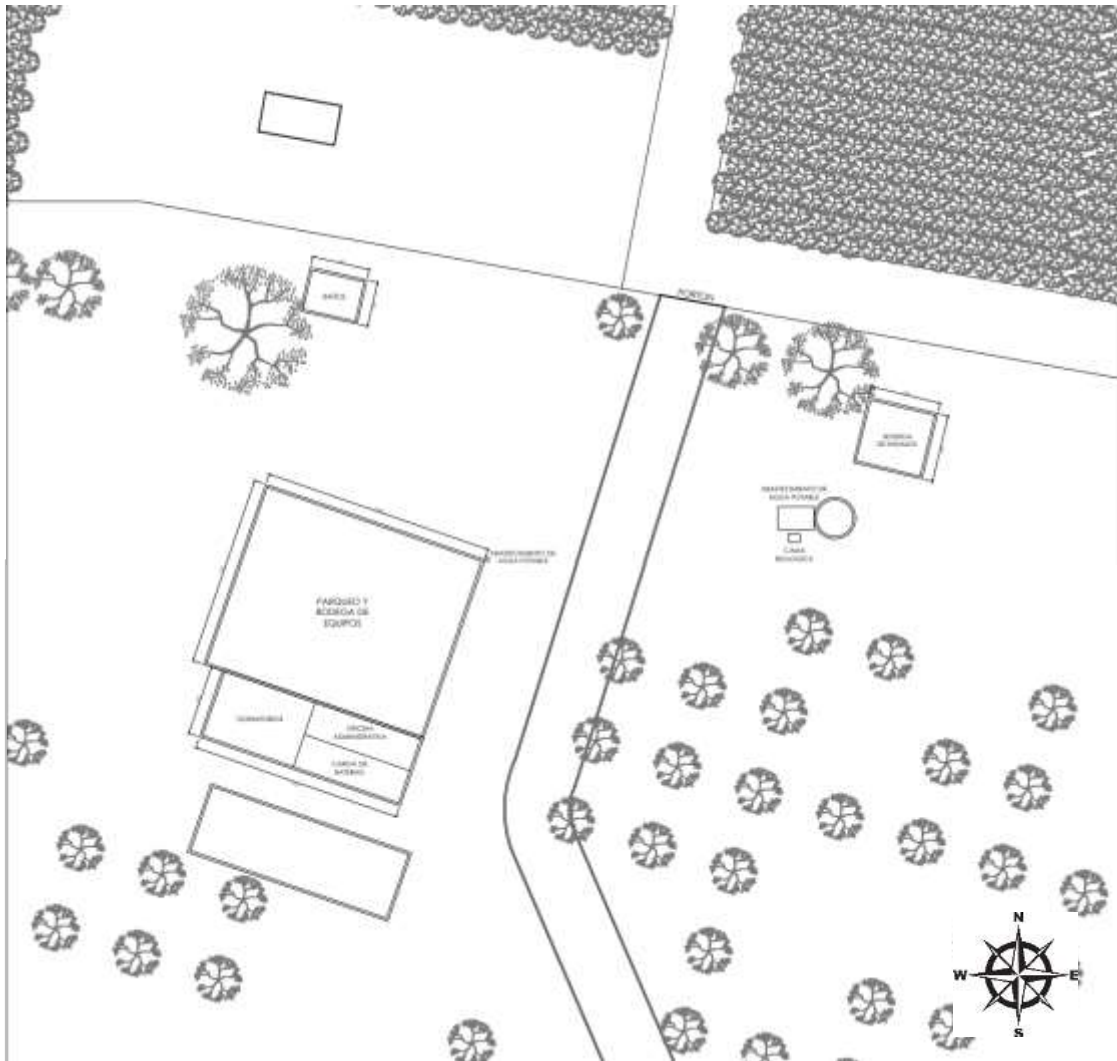



Fig. 1. Vista de planta de Base de Operaciones AGROPRESICION S.A DE C.V.
Fuente: Elaboración propia.

	GRUPO CASSA	Página 17 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

2.4.1 El mantenimiento

Se realiza dentro de la base de operaciones en Usulután, en el área de mantenimiento, área en el cual se verifica el correcto funcionamiento del equipo previo a las aplicaciones aéreas y se llevan a cabo actividades de mantenimiento como, por ejemplo: revisión de piezas en buen estado, sensores, desgaste de boquillas sistemas de pulverización, rotores y estado óptimo de la aeronave, entre otros.

2.4.2 Almacenaje y resguardo de los equipos VANT y sus estaciones remotas

Dentro de la base de operaciones en Usulután la empresa asigna un área especial para el resguardo del equipo VANT que cumple con todos los requerimientos establecidos por el fabricante. Y como unidad remota, el VANT es transportado y resguardado en un pickup y que además sirve para guardar los instrumentos y equipos para la operación en campo, como conos, el EPP, lonas, tanques con agua para la mezcla entre otros.



Imagen 3. Almacenaje y resguardo de equipos VANT y sus estaciones remotas.

2.4.3 Actividades de gestión y administración


En la base de operaciones en el área de la oficina administrativa.

2.4.4 Resguardo y localidades de la gestión de soporte y equipo de tierra

En la base de operaciones en Usulután.

2.4.5 Lugar de archivo de los registros

Se resguardan en la base de operaciones en el área de oficina administrativa, poseen los registros de manera física y digital, documentaciones, facturaciones, planes de trabajo, fichas de vuelo,

	GRUPO CASSA	Página 18 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

informes y certificaciones etc. El resguardo de los registros y operaciones hechas en campo lo llevan de manera digital a través del programa DJI SMART FARMS[®] que genera reportes por aplicación detallando datos como: área total aplicada, producto que se utiliza según dosis, nombre del aplicador, toda la información queda almacenada dentro de la nube. En este se incluyen también todos los registros de SYSO.

2.4.6 Actividades de entrenamiento

Los entrenamientos para conocimiento, manejo y uso correcto del equipo se efectúan en la base de operaciones situada en Usulután.

2.5 Consideraciones para minimizar el error humano

La empresa se asegura de analizar la carga de trabajo semanal asignada y determinan el tiempo aproximado que les va tomar realizar las aplicaciones y asignan equitativamente la carga de trabajo. Y para garantizar minimizar el error humano, grupo CASSA lleva un perfil metabólico y control de cada uno de los pilotos y personal auxiliar de cada una de las empresas, esto debido a que no existe un lugar fijo para las aplicaciones, en el sentido de chequear a cada piloto que se encuentre en la condición óptima previo a una aplicación, se sustituye por un chequeo médico, dos veces al año, dando seguimiento y realizando análisis de colinesterasa y creatinina, con esto se logra el cumplimiento de las disposiciones puestas para minimizar el error humano. Sin embargo, estas operaciones no están exentas del error humano.

2.6 Limitaciones de tiempo de vuelo

2.6.1 Limitaciones de tiempo de vuelo


- Clima (condiciones climáticas adversas).
- Falla del equipo: Entre algunas de ellas por falta de un mantenimiento preventivo, o falla en alguna de las baterías, hélices, rotores o tener muy pocas baterías limitan el tiempo de vuelo.

2.6.2 Tiempo máximo de vuelo continuo para los distintos modos de vuelo (manual, asistido, automático)

Tiempo máximo de vuelo continuo 6-10 minutos.

2.6.3 Límites de actividad aérea diaria

Máximo de vuelos que hacen en un día 20-25 vuelos.

	GRUPO CASSA	Página 19 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

2.7 Facultades de la autoridad: Vigilancia y supervisión de las operaciones

La empresa permitirá la inspección supervisión y vigilancia de la Autoridad de Aviación Civil en cualquier momento, lugar de aplicación o instancia que se requiera por dicha autoridad, inclusive hacer pruebas si así lo demande la AAC. Para determinar el cumplimiento con las regulaciones vigentes. De acuerdo a lo que dicta la RAC VANT 4.005 literales a, b y c.

3 Entrenamiento

3.1 Necesidades de entrenamiento

Las capacitaciones y el entrenamiento para el conocimiento, manejo y uso correcto del equipo son impartidas de manera gratuita al momento de adquirir el equipo, sin embargo, hay capacitaciones que se pueden adquirir de manera optativa para tener esta certificación. La persona encargada dentro de la empresa en impartir estos entrenamientos debe poseer dicha certificación. Certificación necesaria para poder obtener el permiso de la aeronave no tripulada para la aplicación aérea de insumos agrícolas. Esta persona identifica las necesidades de entrenamiento y procede a impartirlo al próximo operador asignado de equipos VANT. Con esto se garantiza la operación de equipos VANT de forma segura y continua al momento inicial y final de cada misión de vuelo.

3.2 Programa de entrenamiento


Puesto dentro de organización	Nombre de entrenamiento
Piloto remoto	Curso de manejo de dron agrícola DJI T10, T16, T20, T30 y T40 por parte de Latitude Solutions para obtener el “CERTIFICADO DE PILOTO”
Auxiliar de operaciones aéreas (mezclero)	Curso de manejo de dron agrícola DJI T10, T16, T20, T30 y T40 por parte de Latitude Solutions para obtener el “CERTIFICADO DE PILOTO”

Tabla 1. Programa de entrenamiento.

Fuente: Latitude Solutions.

3.3 Descripción de los entrenamientos y Syllabus

En la actualidad para el entrenamiento de una persona se hace por dos vías a partir de la compra del equipo VANT que se brinda de forma gratuita la capacitación, y el entrenamiento lo realiza la persona encargada de la formación dentro de la empresa, que identifica las necesidades de entrenamiento a los nuevos pilotos y enseña el manejo y uso correctos del equipo; destacando temas de importancia como conocer e identificar los componentes del equipo, funcionamiento,


	GRUPO CASSA	Página 20 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

interfaz del software para su manipulación, ajustar parámetros de vuelo y aplicación como: altura de vuelo, volumen caudal de aplicación, velocidad, distanciamiento entre las líneas del polígono y programar la misión de vuelo y ejecutarla. A manera de ejemplo se ha colocado una cotización de la capacitación recibida por parte de Latitude solutions con fines de detallar la descripción de la capacitación recibida por un futuro piloto.

- a) **Nombre del entrenamiento:** Curso de manejo de dron agrícola DJI T10, T16, T20, T30 y T40 por parte de Latitude Solutions para obtener el “CERTIFICADO DE PILOTO”
- b) **Descripción del entrenamiento:** Temas a considerar en capacitación.
 - Características técnicas de la aeronave.
 - Modos de vuelo.
 - Ajuste de parámetros pre-vuelo.
 - Generación de misiones de vuelo.
 - Calibración de sensores.
 - Consideraciones éticas y de seguridad.
 - Prácticas de vuelo.
- c) **A quien va dirigido:** A los solicitantes para dicha capacitación.
- d) **Duración del curso inicial:** 2 días.

Contenido general del curso.

- e) **Parte teórica:**
 - Características técnicas de la aeronave.
 - Modos de vuelo.
 - Consideraciones éticas y de seguridad.
- f) **Parte práctica:**
 - Ajuste de parámetros pre-vuelo.
 - Generación de misiones de vuelo.
 - Calibración de sensores.
 - Prácticas de vuelo.
- g) **Capacidad máxima de participantes para el curso:** 3
- h) **Encargado de impartir el curso:** Noel Palacios. Instructor de vuelo de DJI. Latitud Solutions.

	GRUPO CASSA	Página 21 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

i) Syllabus

Día 1 (parte teórica)	<ul style="list-style-type: none"> • Características técnicas de la aeronave • Modos de vuelo • Consideraciones éticas y de seguridad
Día 2 (parte práctica)	<ul style="list-style-type: none"> • Ajuste de parámetros pre-vuelo • Generación de misiones de vuelo • Calibración de sensores • Prácticas de vuelo

Tabla 2. Syllabus.


Fuente: Capacitación para uso de drones DJI Latitud Solutions.

j) Entrenamientos requeridos y no limitados a:

- Uso de extintores, primeros auxilios y mitigación de análisis de riesgo. Impartido por grupo CASSA.



Imagen 4. Uso de extintores, primeros auxilios, mitigación de análisis de riesgo, desechos de residuos y envases vacíos. Impartido por grupo CASSA.

	GRUPO CASSA	Página 22 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

4 Descripción de equipos VANT


4.1 Aeronaves

4.1.1 Características físicas DJI T10, T16, T20, T30 Y T40

Especificaciones DJI T10	
Modelo de producto	3WWDZ-10 ^a
Aero estructura	
Distancia máxima diagonal entre ejes	1480 mm
Dimensiones	1958 × 1833 × 553 mm (brazos y hélices desplegados) 1232 × 1112 × 553 mm (brazos desplegados y hélices plegadas) 600 × 665 × 580 mm (brazos y hélices plegados)
Batería	Batería de vuelo aprobada por DJI (BAX501-9500-51.8, AB3-18000mAh-51.8V, o AB2-17500mAh-51.8V)
Peso total (excluida la batería)	13 kg
Peso máx. de despegue	24.8 kg (al nivel del mar)
Energía cinética típica	Energía Cinética= $(1/2) \times m \times Vt^2$ Energía cinética=(0.5)x 17kg x 7m/seg ² Energía cinética =416.5 jules
	
	Imagen 5. VANT DJI T10

Tabla 3. Características físicas DJI T10.

Fuente: Manual de usuario DJI T10

	GRUPO CASSA	Página 23 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001



Especificaciones DJI T16	
Fuselaje	
Distancia entre ejes diagonal máxima 1883 mm	
Dimensiones 2509×2213×732 mm (Brazos y hélices desplegados) 1795×1510×732 mm (Brazos desplegados y hélices plegadas) 1100×570×732 mm (Brazos y hélices plegadas)	
Peso total (sin batería) 18,5 kg	
Peso estándar al despegue 41 kg	
Peso máximo al despegue 42 kg (a nivel del mar)	
Relación empuje-peso máxima 1.975 (Peso al despegue de 41 kg)	
Batería Paquete de baterías aprobado por DJI (AB2-17500mAh-51.8V)	
Energía cinética típica	Energía Cinética= $(1/2) \times m \times Vt^2$ Energía cinética= $(0.5) \times 23.18\text{kg} \times 7\text{m}/\text{seg}^2$ Energía Cinética =567.91 jules
	
Imagen 6. VANT DJI T16	

Tabla 4. Características físicas DJI T16.


Fuente: Manual de usuario DJI T16

	GRUPO CASSA	Página 24 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

Especificaciones DJI T20	
ESTRUCTURA DE DRON	
Distancia entre ejes máxima en diagonal	
1883 milímetros	
Dimensiones	
2509 × 2213 × 732 mm (Brazos y hélices desplegados) 1795 × 1510 × 732 mm (Brazos desplegados y hélices plegadas) 1100 × 570 × 732 mm (Brazos y hélices plegados)	
Batería de vuelo inteligente T20	
Modelo	
AB3-18000 mAh-51,8 V	
Peso	
6,4 kg (aproximadamente)	
Velocidad de descarga 9 C	
Clasificación del IP	
IP54	
Capacidad 18000 mAh	
Voltaje 51,8 V	
Energía cinética típica	Energía Cinética= $(1/2) \times m \times Vt^2$ Energía cinética= $(0.5) \times 27.1\text{kg} \times 7\text{m}/\text{seg}^2$ Energía cinética=663.95 jules
	
Imagen 7. VANT DJI T20	

Tabla 5. Características físicas DJI T20.


Fuente: Manual de usuario DJI T20.

	GRUPO CASSA	Página 25 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

Especificaciones DJI T30	
Modelo de producto	3WWDZ-30 ^a
Aeroestructura	
Distancia máxima diagonal entre	2145 mm
Dimensiones	2858 x 2685 x 790 mm (brazos y hélices desplegados)
Sistema de propulsión	2030 x 1866 x 790 mm (brazos desplegados y hélices plegadas)
Motores	1170 x 670 x 857 mm (brazos y hélices plegados)
Potencia máxima	3600 W/rotor
ESC	
Corriente máx. de funcionamiento (continua)	60 A
Hélices plegables (R3820)	
Diámetro x rosca	96.52 x 50.8 cm (38 x 20 in
Energía cinética típica	Energía Cinética= (1/2) x m x Vt ² Energía cinética=(0.5)x 36.5kg x 7m/seg ² Energía cinética =894.25 jules
	
	Imagen 8. VANT DJI T30

Tabla 6. Características físicas DJI T30.

Fuente: Manual de usuario DJI T30.

	GRUPO CASSA	Página 26 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001



Especificaciones DJI T40	
Aeronave	
Modelo	3WWDZ40A
Peso	38 kg (sin batería) 50 kg (batería incluida)
Peso máximo al despegue	Peso máximo al despegue para pulverización: 90 kg (al nivel del mar) Peso máximo al despegue para esparcir: 101 kg (al nivel del mar)
Distancia entre ejes diagonal máxima	2.184 milímetros
Dimensiones	2.800×3.150×780 mm (brazos y hélices desplegadas) 1.590×1.930×780 mm (brazos desplegados y hélices plegadas) 1.125×750×850 mm (brazos y hélices plegados)
Energía cinética típica	Energía Cinética= (1/2) x m x Vt ² Energía cinética=(0.5)x 50kg x 7m/seg ² Energía cinética =1,225 jules
	
	Imagen 9. VANT DJI T40

Tabla 6. Características físicas DJI T40.

Fuente: Manual de usuario DJI T40.

	GRUPO CASSA	Página 27 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001


4.1.2 Rendimiento de las aeronaves DJI T10, T16, T20, T30 Y T40

Especificaciones DJI T10	
Batería	Batería de vuelo aprobada por DJI (BAX501-9500-51.8, AB3-18000mAh-51.8V, o AB2-17500mAh-51.8V)
Consumo eléctrico máx.	3700 W
Tiempo en vuelo estacionario	19 min (con un peso de despegue de 16.8 kg con una batería de 9500 mAh) 9 min (con un peso de despegue de 24.8 kg con una batería de 9500 mAh)
Ángulo de inclinación máx.	15°
Velocidad máx. de funcionamiento	7 m/s
Velocidad máx. de vuelo	10 m/s (con buena señal GNSS)
Resistencia máx. al viento	8 m/s
Altitud máx. de vuelo	4500 m
Humedad de funcionamiento recomendada	<93 %
Temperatura de funcionamiento recomendada	De 0 a 45 °C (de 32 a 113 °F)
Temperatura de funcionamiento	De 0 a 45 °C (de 32 a 113 °F)
Temperatura ambiente de carga	De 5 a 40 °C (de 41 a 104 °F)
Temperatura de almacenamiento	De -30 a 60 °C (de -22 a 140 °F) (almacenamiento máximo de un mes con una carga de la batería integrada de entre el 40 y el 60 %)

Tabla 7. Rendimiento de la aeronave DJI T10.

Fuente: Manual de usuario DJI T10.

Especificaciones DJI T116
Consumo máximo de energía 5600 W
Consumo de energía en vuelo estacionario 5200 W (peso al despegue de 41 kg)
Tiempo de flotación* 18 min (Peso al despegue de 26 kg con una batería de 17500 mAh) 10 min (Peso al despegue de 41 kg con una batería de 17500 mAh)
Ángulo de inclinación máximo 15°
Velocidad máxima de funcionamiento 7 m/s
Velocidad máxima de vuelo 10 m/s (con fuerte señal GNSS)
Resistencia máxima al viento 8 m/s
Techo máximo de servicio sobre el Nivel del mar 2000 m
Funcionamiento recomendado Temperatura 0° a 40° C (32° a 104° F)
Mando a distancia
Modelo GL300N


	GRUPO CASSA	Página 28 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

Frecuencia de funcionamiento 2,4000 - 2,4835 GHz 5,725 - 5,850 GHz**
Distancia efectiva de transmisión (Sin obstrucciones, libre de interferencias) SRRC / MIC / KCC / CE: 3 km NCC / FCC: 5 km
EIRP (EIRP, por sus siglas en inglés) 2,4 GHz SRRC / CE / MIC / KCC: < 20 dBm, FCC / NCC: < 26 dBm 5,8 GHz SRRC / NCC / FCC: < 26 dBm
Monitor Pantalla de 5,5 pulgadas, 1920×1080, 1000 cd/m Sistema Android, 4 GB de RAM + 16 GB de almacenamiento ROM
Consumo de energía Valor típico: 16 W
Temperatura de funcionamiento: de 10 °C a 40 °C (de 14 °F a 104 °F)
Temperatura de almacenamiento Menos de 3 meses: -20° a 45° C (-4° a 113° F) Más de 3 meses: 22° a 28° C (70° a 82° F)
Temperatura de carga 5° a 40° C (40° a 104° F)

Tabla 8. Rendimiento de la aeronave DJI T16.

Fuente: Manual de usuario DJI T16.

Especificaciones DJI T20	
Parámetros de vuelo	
Peso total (sin batería)	21,1 kilogramos
Peso estándar de despegue	42,6 kilogramos
Peso máximo al despegue	47,5 kg (al nivel del mar)
Relación máxima empuje-peso	1,70 (con un peso de despegue de 47,5 kg)
Precisión de vuelo estacionario (con una fuerte señal GNSS)	D-RTK habilitado: Horizontal: ± 10 cm, Vertical: ± 10 cm D-RTK deshabilitado: Horizontal: ± 0,6 m, Vertical: ± 0,3 m (Módulo de radar habilitado: ± 0,1 m)
Frecuencia de funcionamiento RTK / GNSS	RTK: GPS L1 / L2, GLONASS F1 / F2, BeiDou B1 / B2, Galileo E1 / E5 [1] GNSS: GPS L1, GLONASS F1, Galileo E1 [1]
Consumo máximo de energía	8300 W
Consumo de energía flotante	6200 W (con un peso de despegue de 47,5 kg)
Tiempo de vuelo estacionario	15 min (peso de despegue de 27,5 kg con una batería de 18000 mAh) 10 min (peso de despegue de 42,6 kg con una batería de 18000 mAh)
Ángulo de inclinación máximo	15 °
Velocidad máxima de funcionamiento	7 m / s
Velocidad máxima de vuelo	10 m / s (con una fuerte señal GNSS)
Resistencia máxima al viento	8 m / s
Techo de servicio máximo sobre el nivel	2000 m


	GRUPO CASSA	Página 29 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

del mar	
Temperatura de funcionamiento recomendada	0 ° a 40 ° C

Tabla 9. Rendimiento de la aeronave DJI T20.

Fuente: Manual de usuario DJI T20.

Especificaciones DJI T30	
Parámetros de vuelo	
Frecuencia de funcionamiento	SRRC/NCC/FCC/CE/MIC/KCC: 2.4000-2.4835 GHz SRRC/NCC/FCC/CE: 5.725-5.850 GHz
Potencia de transmisión (PIRE)	2.4 GHz SRRC/CE/MIC/KCC: ≤20 dBm; FCC/NCC: ≤31.5 dBm 5.8 GHz FCC/SRRC/NCC: ≤29.5 dBm; CE: ≤14 dBm
Peso total (excluida la batería)	26.3 kg
Peso máx. de despegue	Peso máx. de despegue para rociado: 66.5 kg (al nivel del mar) Peso máx. de despegue para esparcido: 78 kg (al nivel del mar)
Rango de precisión en vuelo estacionario (con señal GNSS intensa)	D-RTK activado: Horizontal: ±10 cm, Vertical: ±10 cm D-RTK desactivado: Horizontal ±0.6 m, vertical ±0.3 m (si el módulo del radar está activado: ±0.1 m)
Frecuencia de funcionamiento del RTK/GNSS	RTK: GPS L1/L2, GLONASS F1/F2, BeiDou B1/B2, Galileo E1/E5 GNSS: GPS L1, GLONASS F1, Galileo E1
Batería	Batería de vuelo con aprobación de DJI (BAX501-29000mAh-51.8V)
Consumo eléctrico máx.	13 000 W
Tiempo en vuelo estacionario	20.5 min (con un peso de despegue de 36.5 kg con una batería de 29 000 mAh) 7.8 min (con un peso de despegue de 66.5 kg con una batería de 29 000 mAh)
Ángulo de inclinación máx.	15°
Velocidad máx. de	7 m/s


	GRUPO CASSA	Página 30 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

funcionamiento	
Velocidad máx. de vuelo	10 m/s (con buena señal GNSS)
Resistencia máx. al viento	8 m/s
Altitud máx. de vuelo	4500 m
Humedad de funcionamiento recomendada	<93 %
Temperatura de funcionamiento recomendada	De 0 a 45 °C (de 32 a 113 °F)
Temperatura de funcionamiento	De 0 a 45 °C (de 32 a 113 °F)
Temperatura ambiente de carga	De 5 a 40 °C (de 41 a 104 °F)
Temperatura de almacenamiento	De -30 a 60 °C (de -22 a 140 °F) (almacenamiento máximo de un mes con una carga de la batería integrada de entre el 40 y el 60 %)

Tabla 10. Rendimiento de la aeronave DJI T30.

Fuente: Manual de usuario DJI T30.

Especificaciones DJI T40	
Peso	38 kg (sin batería) 50 kg (batería incluida)
Peso máximo al despegue	Peso máximo al despegue para pulverización: 90 kg (al nivel del mar) Peso máximo al despegue para esparcir: 101 kg (al nivel del mar)
Rango de precisión en vuelo estacionario (con fuerte señal GNSS)	DRTK habilitado: Horizontal: ±10 cm, Vertical: ±10 cm DRTK deshabilitado: Horizontal: ±60 cm, Vertical: ±30 cm (módulo de radar habilitado: ±10 cm)
Frecuencia de funcionamiento	2,40002,4835 GHz, 5,7255,850 GHz
Potencia del transmisor (PIRE)	2,4 GHz: <20 dBm (SRRC/CE/MIC), <33 dBm (FCC) 5,8 GHz: <33 dBm (SRRC/FCC), <14 dBm (CE)

	GRUPO CASSA	Página 31 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001


Funcionamiento RTK/GNSS Frecuencia	GPS L1/L2, GLONASS F1/F2, BeiDou B1/B2, Galileo E1/E5 GNSS: GPS L1, GLONASS F1, Galileo E1, BeiDou B1
Tiempo flotante	Sin carga útil: 18 min (peso al despegue de 50 kg con una batería de 30 Ah) Completamente cargado para pulverizar: 7 min (peso de despegue de 90 kg con batería de 30Ah) Completamente cargado para esparcir: 6 min (peso al despegue de 101 kg con batería de 30Ah)
Vuelo máximo configurable Radio	2.000 metros
Resistencia máxima al viento	6 m/s
Temperatura de funcionamiento	0° a 45° C (32° a 113° F)

Tabla 11. Rendimiento de la aeronave DJI T40.

Fuente: Manual de usuario DJI T40.

4.1.3 Sistema de Propulsión DJI T10, T16, T20, T30 Y T40

Especificaciones DJI T10	
Sistema de propulsión	
Motores	
Potencia máxima	2500 W/rotor
Corriente máx. de funcionamiento (continua)	32 A
Hélices plegables (R3390)	Diámetro × rosca 83.82 × 228.6 cm (33 × 90 in)
Sistema de rociado	
Tanque de rociado	
Volumen A plena carga:	8 l
Capacidad de carga A plena carga	8 kg
Boquilla	
Modelo	XR11001VS (de serie); XR110015VS, XR11002VS (opcional, se compra por separado)
Cantidad	4
Velocidad máx. de rociado	XR11001VS: 1.8 l/min; XR110015VS: 2.4 l/min; XR11002VS: 3 l/min
Diámetro de rociado	3-5.5 m (4 boquillas, a una altitud de 1.5-3 m por


	GRUPO CASSA	Página 32 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

	encima de los cultivos)
Tamaño de las gotas	XR11001VS: 130-250 µm; XR110015VS: 170-265 µm; XR11002VS: 190-300 µm (en función del entorno de funcionamiento y de la velocidad de rociado)
Caudalímetro	
Rango de medición	0.25-20 l/min
Error	<±2 %
Líquido medible	Conductividad >50 µS/cm (líquidos como el agua corriente o pesticidas que contengan agua)

Tabla 12. Sistema de propulsión DJI T10.

Fuente: Manual de usuario DJI T10.

Especificaciones DJI T16
Sistema de propulsión
Motor
Tamaño del estator 100×15 mm KV75 rpm/V
Empuje máximo 13,5 kg/rotor
Potencia máxima 2400 W/rotor
Peso 616g
ESC
Corriente máxima de trabajo (continua) 40 A
Tensión máxima de trabajo 58,8 V (LiPo 14S)
Hélices plegables (R3390)
Diámetro × paso 33×9 in
Peso (hélice única) 90 g
Especificaciones DJI T16
Sistema de pulverización
Tanque de pulverización
Volumen Capacidad: 15.1 L, Lleno: 16 L
Carga útil operativa
Clasificación: 15.1 kg, Lleno: 16 kg
Toberas
Modelo XR11001VS (Estándar), XR110015VS (Opcional, compra por separado)
Cantidad 8
Velocidad máxima de pulverización XR11001VS: 3,6 L/min, XR110015VS: 4,8 L/min
Ancho de pulverización 4-6,5 m (8 boquillas, a una altura de 1,5 - 3 m por encima de los cultivos)


	GRUPO CASSA	Página 33 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

Tamaño de la gota XR11001VS: 130 - 250 μm , XR110015VS: 170 - 265 μm (Sujeto al entorno operativo y velocidad de pulverización)
Especificaciones DJI T16
Sistema de pulverización
Tanque de pulverización
Volumen Capacidad: 15.1 L, Lleno: 16 L
Carga útil operativa
Clasificación: 15.1 kg, Lleno: 16 kg
Toberas
Modelo XR11001VS (Estándar), XR110015VS (Opcional, compra por separado)
Cantidad 8
Velocidad máxima de pulverización XR11001VS: 3,6 L/min, XR110015VS: 4,8 L/min
Ancho de pulverización 4-6,5 m (8 boquillas, a una altura de 1,5 - 3 m por encima de los cultivos)
Tamaño de la gota XR11001VS: 130 - 250 μm , XR110015VS: 170 - 265 μm (Sujeto al entorno operativo y velocidad de pulverización)
Medidor de flujo
Rango de medición 0,45 - 5 L/min
Error < $\pm 2\%$
Líquido medible
Conductividad > 50 $\mu\text{S/cm}$ (Líquidos como agua o pesticidas que contiene agua)

Tabla 13. Sistema de propulsión DJI T16.

Fuente: Manual de usuario DJI T16.


Especificaciones DJI T20
SISTEMA DE PROPULSIÓN - MOTOR
Tamaño del estator
100 \times 15 milímetro
Peso
666 gramos
SISTEMA DE PROPULSIÓN KV
75 rpm / v
Empuje máximo
13,5 kg / rotor
Máximo poder
2400 W / rotor
Peso (hélice única)
90 g

	GRUPO CASSA	Página 34 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

SISTEMA DE PROPULSIÓN - HÉLICES
Diámetro × paso
33 × 9 en
SISTEMA DE PROPULSIÓN - ESC
Corriente máxima de trabajo (continua)
40 A
Voltaje de trabajo máximo
58,8 V (LiPo 14 S)
Especificaciones DJI T20
SISTEMA DE PULVERIZACIÓN
Volumen del tanque de pulverización
Nominal: 15,1 L, Completo: 20 L
Carga útil operativa
Nominal: 15,1 kg, Completo: 20 kg
Especificaciones DJI T20
SISTEMA DE PULVERIZACIÓN - BOQUILLA
Modelo de boquilla
SX11001VS (estándar) SX110015VS (opcional) XR11002VS (opcional)
Cantidad
8
Tasa de pulverización máxima
SX11001VS: 3,6 L / min SX110015VS: 4,8 L / min XR11002VS: 6 L / min
Tamaño de gota
SX11001VS: 130-250 µm SX110015VS: 170-265 µm XR11002VS: 190-300 µm (relacionado con el entorno de trabajo real, flujo de pulverización, etc.)
Ancho de pulverización
4- 7 m (8 boquillas, a una altura de 1,5 - 3 m por encima de los cultivos)
SISTEMA DE PULVERIZACIÓN - MEDIDOR DE FLUJO
Rango de medicion
0,25-20 l / min
Error < ± 2%
Líquido medible
Conductividad > 50 µS / cm (líquidos como agua o pesticidas que contienen agua)

Tabla 14. Sistema de propulsión DJI T20.

Fuente: Manual de usuario DJI T20.


	GRUPO CASSA	Página 35 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

Especificaciones DJI T30	
Sistema de rociado	
Tanque de rociado	
Volumen	A plena carga: 30 l
Capacidad de carga	A plena carga: 30 kg
Boquilla	
Modelo	XR11001VS (de serie); TX-VK4/ZX-VK4 (opcional para el modo Huerto, se compra por separado)XR110015VS (opcional, se compra por separado),
Cantidad	16
Velocidad máx. de rociado	XR11001VS: 7.2 l/min; XR110015VS: 8 l/min
Diámetro de rociado	4-9 m (12 boquillas, a una altitud de 1.5-3 m por encima de los cultivos)
Tamaño de las gotas	XR11001VS: 130-250 µm; XR110015VS: 170-265 µm (en función del entorno de funcionamiento y de la velocidad de rociado)
Caudalímetro	
Rango de medición	0.25-20 l/min
Error	<±2 %
Líquido medible	Conductividad >50 µS/cm (líquidos como el agua corriente o pesticidas que contengan agua)

Tabla 15. Sistema de propulsión DJI T30.

Fuente: Manual de usuario DJI T30.

Especificaciones DJI T40	
Sistema de propulsión	
Motores	
Tamaño del estator	100×33 milímetros
kV	48 rpm/V
Fuerza	4000 W/rotor
Hélices Diámetro	54 pulgadas (1371,6 milímetros)
Cantidad de rotores	8
Sistema de pulverización atomizado dual	
Tanque de pulverización	
Volumen	Lleno: 40 L
Carga útil operativa	Completo: 40 kg

	GRUPO CASSA	Página 36 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001


Aspersores	
Modelo	LX8060SZ
Cantidad	2
Tamaño de gota	50-500 micras
Ancho máximo de pulverización efectiva[4] 11 m (a una altura de 2,5 m sobre los cultivos con una velocidad de vuelo de 7 m/s)	

Tabla 16. Sistema de propulsión DJI T40.


Fuente: Manual de usuario DJI T40.

4.1.4 Control de vuelo DJI T10, T16, T20, T30 Y T40

Especificaciones DJI T10	
Radar digital omnidireccional	
Modelo	RD2424R
Frecuencia de funcionamiento	SRRC/NCC/FCC/MIC/KCC/CE: 24.05-24.25 GHz
Consumo eléctrico 12 W	12 W
Potencia de transmisión (PIRE)	(SRRC: ≤ 13 dBm; NCC/MIC/KCC/CE/FCC: ≤ 20 dBm)
Detección de altitud y Altura constante	Alcance de detección de altitud: 1-30m Rango de estabilización: 1.5-15m Pendiente máx.: 35°
Sistema anticolidión	Alcance de detección de obstáculos: 1.5-30m FOV, campo de visión: Horizontal: 360° , vertical: $\pm 15^\circ$ Condiciones de funcionamiento: Vuelo a una altura superior a 1.5 m por encima del obstáculo a una velocidad inferior a 7 m/s Distancia del límite de seguridad: 2.5 m (espacio entre el frente de las hélices y el obstáculo tras el frenado) Dirección del sistema anticolidión: omnidireccional en el plano horizontal
Protección IP IP67	IP IP67
Radar superior	
Modelo	RD2414U
Frecuencia de funcionamiento	SRRC/NCC/FCC/MIC/KCC/CE: 24.05-24.25 GHz
Consumo eléctrico	12 W
Potencia de transmisión (PIRE)	SRRC: ≤ 13 dBm; NCC/MIC/KCC/CE/FCC: ≤ 20 dBm
Detección de altitud y Altura constante	Alcance de detección de altitud: 1-30m Rango de estabilización: 1.5-15m Pendiente máx.: 35°
Sistema anticolidión	Alcance de detección de obstáculos: 1.5-30m FOV,

	GRUPO CASSA	Página 37 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

	campo de visión: Horizontal: 360°, vertical: ±15° Condiciones de funcionamiento: Vuelo a una altura superior a 1.5 m por encima del obstáculo a una velocidad inferior a 7 m/s Distancia del límite de seguridad: 2.5 m (espacio entre el frente de las hélices y el obstáculo tras el frenado) Dirección del sistema anticolidión: omnidireccional en el plano horizontal
Protección IP	IP67
Radarr superior	
Modelo	RD2414U
Frecuencia de funcionamiento	SRRC/NCC/FCC/MIC/KCC/CE: 24.05-24.25 GHz
Consumo eléctrico	4 W
Potencia de transmisión (PIRE)	SRRC: ≤13 dBm; NCC/MIC/KCC/CE/FCC: ≤20 dBm
Sistema anticolidión	Alcance de detección de obstáculos: 1.5-15 m FOV, campo de visión: 80° Condiciones de funcionamiento: disponible en el despegue, en el aterrizaje y en el ascenso cuando haya un obstáculo por encima de la aeronave a una altura superior a 1.5 m con respecto a esta. Distancia del límite de seguridad: 2 m (espacio entre el punto más alto de la aeronave y el punto más bajo del obstáculo tras el frenado) Dirección del sistema anticolidión: superior
Protección IP	IP67
Especificaciones DJI T16	
Radarr de imágenes DBF	
Modelo	RD2418R
Frecuencia de funcionamiento	SRRC (China) / CE (Europa) / FCC (Estados Unidos): 24,00 - 24,25 GHz MIC (Japón) / KCC (Corea): 24,05 - 24,25 GHz
Consumo de energía	15 W
EIRP	SRRC: 13 dBm; MIC / KCC / CE / FCC: 20 dBm
Detección de altitud y seguimiento del terreno	Rango de detección de altitud: 1 - 30 m Rango de trabajo de estabilización: 1,5 - 15 m Pendiente máxima en modo Montaña: 35° Sistema de Evitación de Obstáculos* Rango de detección de obstáculos: 1,5 - 30 m Campo de visión: Horizontal: ±50°, Vertical: 0 - 10° Condiciones de trabajo: Volar a más de 1,5 m sobre el obstáculo a una velocidad inferior a 7 m/s Distancia de seguridad: 2,5 m (Distancia entre la parte delantera de las hélices y el obstáculo después de frenar) Dirección de evitación de obstáculos:

	GRUPO CASSA	Página 38 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001


Obstáculo hacia adelante o hacia atrás evitación en función de la dirección de vuelo.

Clasificación IP67

Tabla 17. Control de vuelo DJI T10.

Fuente: Manual de usuario DJI T10.

Especificaciones DJI T20
MÓDULO RADAR DE ALTA PRECISIÓN
Modelo
RD2428R
Frecuencia de operación
CE (Europa) / (Estados Unidos): 24,00 GHz-24,25 GHz MIC (Japón) / KCC (Corea): 24,05 GHz-24,25 GHz
El consumo de energía
18W
EIRP
MIC / KCC / CE / FCC: <20 dBm
Detección de altitud y seguimiento del terreno [3]
Rango de detección de altitud: 1-30 m Rango de trabajo de estabilización: 1,5-15 m Pendiente máxima del modo colina: 35 °
Sistema para evitar obstáculos [3]
Rango de detección de altitud: 1,5-30 m FOV: Horizontal: 360 °, Vertical: ± 15 ° Condición: Altitud relativa superior a 1,5 m, velocidad de funcionamiento inferior a 7 m / s Distancia segura: 2,5 m (distancia entre la punta de la hélice y el obstáculo después de que la aeronave se detiene) Dirección para evitar obstáculos: la detección de obstáculos omnidireccional opera horizontalmente y cubre 360 °
Clasificación del IP
IP67
Batería de vuelo inteligente T20
Modelo
AB3-18000 mAh-51,8 V
Peso
6,4 kg (aproximadamente)
Velocidad de descarga
9 C
Clasificación del IP
IP54
Capacidad
18000 mAh

	GRUPO CASSA	Página 39 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

Voltaje
51,8 V

Tabla 18. Control de vuelo DJI T16.


Fuente: Manual de usuario DJI T16.

Especificaciones DJI T30	
Radar digital omnidireccional	
Modelo	RD2424R
Frecuencia de funcionamiento	SRRC/NCC/FCC/MIC/KCC/CE: 24.05-24.25 GHz
Consumo eléctrico	12W
Potencia de transmisión (PIRE)	SRRC: ≤ 13 dBm; NCC/MIC/KCC/CE/FCC: ≤ 20 dBm
Detección de altitud y Altura constante	Alcance de detección de altitud: 1-30 m Rango de estabilización: 1.5-15m pendiente máx.: 35°
Sistema anticolidión	Alcance de detección de obstáculos: 1.5-30 m FOV, campo de visión: Horizontal: 360° , vertical: $\pm 15^\circ$ Condiciones de funcionamiento: Vuelo a una altura superior a 1.5 m por encima del obstáculo a una velocidad inferior a 7 m/s Distancia del límite de seguridad: 2.5 m (espacio entre el frente de las hélices y el obstáculo tras el frenado) Dirección del sistema anticolidión: omnidireccional en el plano horizontal
Protección IP	IP67


Tabla 19. Control de vuelo DJI T30.

Fuente: Manual de usuario DJI T30.

Especificaciones DJIT40	
Bombas de entrega	
Tipo	Bomba de impulsor de accionamiento magnético
Caudal máximo	6 L/min \times 2
Radar omnidireccional activo en fase	
Modelo	RD2484R
Seguir terreno	Pendiente máxima en modo Montaña: 30°
Rango de detección de obstáculos (horizontal): 1,5-50 m Campo de visión: Horizontal 360° , Vertical $\pm 45^\circ$ Condiciones de trabajo: volar a más de 1,5 m sobre el obstáculo a una velocidad no superior a 7 m/s	

	GRUPO CASSA	Página 40 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

Evitación de obstáculos[5]	Distancia límite de seguridad: 2,5 m (distancia entre la parte delantera de las hélices y el obstáculo después de frenar) Dirección para evitar obstáculos: evitación de obstáculos omnidireccional en el Dirección horizontal.
Rango de detección de obstáculos (hacia arriba):	1,5-30 m
Campo de visión:	45°
Condiciones de trabajo: disponibles durante el despegue, aterrizaje y ascenso cuando un obstáculo	Se encuentra a más de 1,5 m por encima de la aeronave.
Distancia límite de seguridad:	3 m (distancia entre la parte superior del avión y el obstáculo después de frenar) Dirección para evitar obstáculos: hacia arriba
Frecuencia de operación El consumo de energía Potencia del transmisor (PIRE) Tensión de funcionamiento	24,05-24,25 GHz (NCC/FCC/MIC/KCC/CE) 15W <20 dBm (NCC/FCC/MIC/KCC/CE) CC 15 V
Temperatura de funcionamiento	0° a 45° C (32° a 113° F)
Radar activo de matriz en fase hacia atrás y hacia abajo	
Modelo Detección de altitud	RD2484B Rango de detección de altitud: 1-45 m Rango de trabajo de estabilización: 1,5-30 m

	GRUPO CASSA	Página 41 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001


Evitación de obstáculos	Rango de detección de obstáculos (hacia atrás): 1,5-30 m Campo de visión: Horizontal $\pm 60^\circ$, Vertical $\pm 25^\circ$ Condiciones de trabajo: disponibles durante el despegue, aterrizaje y ascenso cuando la distancia entre la parte trasera de la aeronave y el obstáculo es superior a 1,5 m y la velocidad de la aeronave no es superior a 7 m/s. Distancia límite de seguridad: 2,5 m (distancia entre la parte delantera de las hélices y el obstáculo después de frenar) Dirección para evitar obstáculos: hacia atrás
Frecuencia de operación El consumo de energía	24,05-24,25 GHz (NCC/FCC/MIC/KCC/CE) 4W
Potencia del transmisor (PIRE) Tensión de funcionamiento	<20 dBm (NCC/FCC/MIC/KCC/CE) CC 15 V
Temperatura de funcionamiento	0° a 45° C (32° a 113° F)

Tabla 20. Control de vuelo DJI T40.

Fuente: Manual de usuario DJI T40.

4.1.5 Sensores DJI T10, T16, T20, T30 Y T40

Especificaciones DJI T10	
Sensores	Sensores de radares anticolidión alrededor de la aeronave, funcionando para evitar obstáculos y evitar estrellarse.
Sistema anticolidión	Alcance de detección de obstáculos: 1.5-15 m FOV, campo de visión: 80° Condiciones de funcionamiento: disponible en el despegue, en el aterrizaje y en el ascenso cuando haya un obstáculo por encima de la aeronave a una altura superior a 1.5 m con respecto a esta. Distancia del límite de seguridad: 2 m (espacio entre el punto más alto de la aeronave y el punto más bajo del obstáculo tras el frenado) Dirección del sistema anticolidión: superior
Protección IP	IP67
Cámaras FPV	
Campo de visión (FOV)	Horizontal: 129°, vertical: 82°

	GRUPO CASSA	Página 42 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

Resolución	1280 × 720 a 15-30 fps
Focos FPV	FOV, campo de visión: 120°; brillo máx.: 13.2 lux a 5 m con luz directa

Tabla 21. Sensores DJI T10.


Fuente: Manual de usuario DJI T10.

Especificaciones DJI T16	
Sensores	Sensores de radares anticolidión alrededor de la aeronave, funcionando para evitar obstáculos y evitar estrellarse.
Sistema anticolidión	Alcance de detección de obstáculos: 1.5-15m FOV, campo de visión: 80° Condiciones de funcionamiento: disponible en el despegue, en el aterrizaje y en el ascenso cuando haya un obstáculo por encima de la aeronave a una altura superior a 1.5 m con respecto a esta. Distancia del límite de seguridad: 2 m (espacio entre el punto más alto de la aeronave y el punto más bajo del obstáculo tras el frenado) Dirección del sistema anticolidión: superior
Cámara FPV FOV Horizontal: 98°, Vertical: 78°, Resolución 1280×960 30 fps, Foco FPV Fov: 110°, Brillo máximo: 12 lux a 5 m de luz directa	

Tabla 22. Sensores DJI T16.

Fuente: Manual de usuario DJI T16.

Especificaciones DJI T20	
Sensores	Sensores de radares anticolidión alrededor de la aeronave, funcionando para evitar obstáculos y evitar estrellarse.
Sistema anticolidión	Alcance de detección de obstáculos: 1.5-15m FOV, campo de visión: 80° Condiciones de funcionamiento: disponible en el despegue, en el aterrizaje y en el ascenso cuando haya un obstáculo por encima de la aeronave a una altura superior a 1.5 m con respecto a esta. Distancia del límite de seguridad: 2 m (espacio entre el punto más alto de la aeronave y el punto más bajo del obstáculo tras el frenado) Dirección del sistema anticolidión: superior
CÁMARA FPV	
FOV	
Horizontal: 98 °, Vertical: 78 °	

	GRUPO CASSA	Página 43 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

Resolución
1280 × 960 30 fps
FOCO FPV
Brillo máximo
12 lux a 5 m de luz directa

Tabla 23. Sensores DJI T20.


Fuente: Manual de usuario DJI T20.

Especificaciones DJI T30	
Sensores	Sensores de radares anticolidión alrededor de la aeronave, funcionando para evitar obstáculos y evitar estrellarse.
Sistema anticolidión	Alcance de detección de obstáculos: 1.5-15m FOV, campo de visión: 80° Condiciones de funcionamiento: disponible en el despegue, en el aterrizaje y en el ascenso cuando haya un obstáculo por encima de la aeronave a una altura superior a 1.5 m con respecto a esta. Distancia del límite de seguridad: 2 m (espacio entre el punto más alto de la aeronave y el punto más bajo del obstáculo tras el frenado) Dirección del sistema anticolidión: superior
Cámaras FPV	
Campo de visión (FOV)	Horizontal: 129°, vertical: 82°
Resolución	1280 × 720 a 15-30 fps
Focos FPV	FOV, campo de visión: 120°; brillo máx.: 13.2 lux a 5 m con luz directa


Tabla 24. Sensores DJI T30.

Fuente: Manual de usuario DJI T30.

Especificaciones DJI T40	
Sensores	Sensores de radares anticolidión alrededor de la aeronave, funcionando para evitar obstáculos y evitar estrellarse.
Sistema anticolidión	Alcance de detección de obstáculos: 1.5-15m FOV, campo de visión: 80° Condiciones de funcionamiento: disponible en el despegue, en el aterrizaje y en el ascenso cuando haya un obstáculo por encima de la aeronave a una altura superior a 1.5 m con respecto a esta. Distancia del límite de seguridad: 2 m (espacio entre el punto más

	GRUPO CASSA	Página 44 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

	alto de la aeronave y el punto más bajo del obstáculo tras el frenado) Dirección del sistema anticolidión: superior
Sistema de visión binocular	
Rango de medición	0,4-25 metros
Velocidad de detección efectiva	≤10 m/s
campo de visión	Horizontal: 90°, Vertical: 106°
Entorno operativo	Luz adecuada y entorno discernible.
Control remoto	
Modelo	RM700B
GNSS	GPS + Galileo + BeiDou
Pantalla	Pantalla táctil LCD de 7,02 pulgadas, con una resolución de 1920×1200 píxeles y alto brillo de 1200 cd/m ²
Temperatura de funcionamiento -20° a 50° C (-4° a 122° F)	
Rango de temperatura de almacenamiento	Menos de un mes: -30° a 45° C (-22° a 113° F) De uno a tres meses: -30° a 35° C (-22° a 95° F) De tres meses a un año: -30° a 30° C (-22° a 86° F)
Temperatura de carga 5° a 40° C (41° a 104° F)	
Químico de la batería interna	LiNiCoAlO ₂
Tiempo de ejecución de la batería interna	3 horas 18 minutos
Tiempo de funcionamiento de la batería externa	2 horas 42 minutos
Tipo de carga	Se recomienda utilizar un cargador USB-C certificado localmente con una potencia nominal máxima de 65 W y un voltaje máximo de 20 V, como el cargador portátil DJI de 65 W.
Tiempo de carga	2 horas para batería interna o batería interna y externa (cuando el control remoto está apagado y usando un cargador DJI estándar)
O3 Agrarás Frecuencia de funcionamiento 2,4000-2,4835 GHz, 5,725-5,850 GHz	
Potencia del transmisor (PIRE)	2,4 GHz: <33 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5,8 GHz: <33 dBm (FCC), <14 dBm (CE), <23 dBm (SRRC)

	GRUPO CASSA	Página 45 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

	<p>[1] La aplicación DJI Agras recomendará de forma inteligente el límite de peso de carga útil del tanque de acuerdo con el estado actual y el entorno de la aeronave. No exceda el límite de peso de carga útil recomendado al agregar material al tanque. De lo contrario, la seguridad del vuelo podría verse afectada.</p> <p>[2] Las frecuencias de 5,8 y 5,1 GHz están prohibidas en algunos países. En algunos países, la frecuencia de 5,1 GHz sólo está permitida para uso en interiores.</p> <p>[3] Tiempo de vuelo estacionario adquirido al nivel del mar con una velocidad del viento inferior a 3 m/s y una temperatura de 25° C (77° F). Solo por referencia. Los datos pueden variar según el entorno. Los resultados reales serán los probados.</p> <p>[4] El ancho de pulverización depende de los escenarios de operación reales.</p> <p>[5] El rango de detección efectivo varía según el material, la posición, la forma y otras propiedades del obstáculo.</p>
Distancia máxima de transmisión	7 kilómetros (FCC), 5 kilómetros (SRRC), 4 kilómetros (MIC/CE) (sin obstáculos, libre de interferencias y a una altitud de 2,5m)

Tabla 25. Sensores DJI T40.


Fuente: Manual de usuario DJI T40.

4.1.6 Cargas de pago DJI T10, T16, T20, T30 Y T40

Especificaciones DJI T10	
Cargas de pago	El líquido o producto en el VANT cambia el peso del equipo y por ende la dinámica del vuelo.
Parámetros de vuelo	
Frecuencia de funcionamiento	SRRC/NCC/FCC/CE/MIC/KCC: 2.4000-2.4835 GHz
Potencia de transmisión (PIRE)	2.4 GHz SRRC/CE/MIC/KCC: ≤20 dBm; FCC/NCC: ≤31.5 dBm 5.8 GHz FCC/SRRC/NCC: ≤29.5 dBm; CE: ≤14 dBm
Rango de precisión en vuelo estacionario (con señal GNSS intensa)	D-RTK activado: Horizontal: ±10 cm, Vertical: ±10 cm D-RTK desactivado: Horizontal ±0.6 m, vertical ±0.3 m (si el módulo del radar está activado: ±0.1 m)
Frecuencia de funcionamiento del RTK/ GNSS	RTK: GPS L1/L2, GLONASS F1/F2, BeiDou B1/B2, Galileo E1/E5 GNSS: GPS L1, GLONASS F1, Galileo E1

Tabla 26. Cargas de pago DJI T10.

Fuente: Manual de usuario DJI T10.

	GRUPO CASSA	Página 46 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

Especificaciones DJI T16	
Cargas de pago	El líquido o producto en el VANT cambia el peso del equipo y por ende la dinámica del vuelo.
Parámetros de vuelo	
Frecuencia de funcionamiento 2,4000 - 2,4835 GHz 5,725 - 5,850 GHz**	
EIRP (EIRP, por sus siglas en inglés) 2,4 GHz SRRC / CE / MIC / KCC: < 20 dBm, FCC / NCC: < 26 dBm 5,8 GHz SRRC / NCC / FCC: < 26 dBm	
Peso total (sin batería) 19,8 kg	
Peso estándar al despegue 41 kg	
Peso máximo al despegue 42 kg (a nivel del mar)	
Relación empuje-peso máxima 1.975 (Peso al despegue de 41 kg)	
Precisión de desplazamiento (Con fuerte señal GNSS) D-RTK habilitado: Horizontal: ±10 cm, Vertical: ±10 cm D-RTK desactivado: Horizontal: ±0,6 m, Vertical: ±0,3 m (Módulo de radar habilitado: ± 0,1 m)	
Frecuencia de funcionamiento RTK / GNSS RTK: GPS L1/L2, GLONASS F1/F2, BeiDou B1/B2, Galileo E1/E5 GNSS: GPS L1, GLONASS F1, Galileo E1	
Batería Paquete de baterías aprobado por DJI (AB2-17500mAh-51.8V)	


Tabla 27. Cargas de pago DJI T16.

Fuente: Manual de usuario DJI T16.

Especificaciones DJI T20	
Cargas de pago	El líquido o producto en el VANT cambia el peso del equipo y por ende la dinámica del vuelo.
Frecuencia de funcionamiento de OcuSync 2.0 [4]	
2,4000-2,4835 GHz 5,725-5,850 GHz	
Distancia de transmisión eficiente de OcuSync 2.0 (sin obstáculos, sin interferencias)	
SRRC / MIC / KCC / CE: 3 km NCC / FCC: 5 km (altura de operación: 2,5 m)	
Potencia de transmisión OcuSync 2.0 (EIRP)	
SRRC / CE / MIC / KCC de 2,4 GHz: 18,5 dBm, FCC: 25,5 dBm; SRRC / FCC de 5,8 GHz: 25,5 dBm	
Protocolo WIFI	
Compatible con Wi-Fi Direct, Wireless Display, 802.11a / g / n / ac y Wi-Fi con 2 × 2 MIMO	
Rango de frecuencia de funcionamiento de Wi-Fi [4]	
2.4000-2.4835 GHz 5.150-5.250 GHz 5.725-5.850 GHz	
Potencia de transmisión WIFI (EIRP)	
SRRC / CE de 2,4 GHz: 18,5 dBm; FCC / MIC / KCC: 20,5 dBm; 5,2 GHz SRRC / FCC / CE / MIC: 14 dBm; KCC: 10 dBm; SRRC / FCC de 5,8 GHz: 18 dBm; CE / KCC: 12 dBm	

Tabla 28. Cargas de pago DJI T20.

Fuente: Manual de usuario DJI T20.

	GRUPO CASSA	Página 47 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

Especificaciones DJI T30	
Cargas de pago	El líquido o producto en el VANT cambia el peso del equipo y por ende la dinámica del vuelo.
OcuSync Enterprise Frecuencia de funcionamiento	SRRC/NCC/FCC/CE/MIC/KCC: 2.4000-2.4835 GHz SRRC/NCC/FCC/CE: 5.725-5.850 GHz
Alcance de transmisión máx. (sin obstáculos ni interferencias)	FCC/NCC: 7 km; SRRC: 5 km; MIC/KCC/CE: 4 km
Potencia de transmisión (PIRE)	2.4 GHz SRRC/CE/MIC/KCC: ≤20 dBm; FCC/NCC: ≤30.5 dBm 5.8 GHz SRRC: ≤21.5 dBm; FCC/NCC: ≤29.5 dBm; CE: ≤14 dBm
Wi-Fi Wi-Fi Protocolo	Wi-Fi Direct, Pantalla Wi-Fi, 802.11a/g/n/ac Wi-Fi con 2x2 MIMO
Frecuencia de funcionamiento	2.4000-2.4835 GHz 5.150-5.250 GHz [2] 5.725-5.850 GHz
Potencia de transmisión (PIRE)	2.4 GHz SRRC/CE: 18.5 dBm; NCC/FCC /MIC/KCC: 20.5 dBm 5.2 GHz SRRC/NCC/FCC/CE/MIC: 14 dBm; KCC: 10 dBm 5.8 GHz SRRC/NCC/FCC: 18 dBm; CE/KCC: 12 dBm


Tabla 29. Cargas de pago DJI T30.

Fuente: Manual de usuario DJI T30.

Especificaciones DJI T40	
Cargas de pago	El líquido o producto en el VANT cambia el peso del equipo y por ende la dinámica del vuelo.
Frecuencia de funcionamiento	2,4000-2,4835 GHz, 5,150-5,250 GHz, 5,725-5,850 GHz
Potencia del transmisor (PIRE)	2,4 GHz: <26 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5,1 GHz: <26 dBm (FCC), <23 dBm (CE/SRRC/MIC) 5,8 GHz: <26 dBm (FCC/SRRC), <14 dBm (CE)
Bluetooth	
Protocolo	Bluetooth 5.1
Frecuencia de operación	2,4000-2,4835 GHz
Potencia del transmisor (PIRE)	<10dBm

Tabla 30. Cargas de pago DJI T40.

Fuente: Manual de usuario DJI T40.


	GRUPO CASSA	Página 48 de 103
		Código: MO-0PAA001
<i>Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.</i>		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

4.1.7 Navegación DJI T10, T16, T20, T30 Y T40

Especificaciones DJI T10	
Control remoto	
Modelo	RM500-ENT
Pantalla	5.5 pulgadas, 1920 × 1080, 1000 cd/m ² , sistema Android
Memoria RAM	4 GB
Batería integrada	18 650 de iones de litio (5000 mAh a 7.2 V)
GNSS	GPS+GLONASS
Consumo eléctrico	18 W
Temperatura de funcionamiento	De 0 a 45 °C (de 32 a 113 °F)
Temperatura ambiente de carga	De 5 a 40 °C (de 41 a 104 °F)
Temperatura de almacenamiento	De -30 a 60 °C (de -22 a 140 °F) (almacenamiento máximo de un mes con una carga de la batería integrada de entre el 40 y el 60 %)
OcuSync Enterprise Frecuencia de funcionamiento	SRRC/NCC/FCC/CE/MIC/KCC: 2.4000-2.4835 GHz SRRC/NCC/FCC/CE: 5.725-5.850 GHz
Alcance de transmisión máx. (sin obstáculos ni interferencias)	FCC/NCC: 7 km; SRRC: 5 km; MIC/KCC/CE: 4 km
Potencia de transmisión (PIRE)	2.4 GHz SRRC/CE/MIC/KCC: ≤20 dBm; FCC/NCC: ≤30.5 dBm 5.8 GHz SRRC: ≤21.5 dBm; FCC/NCC: ≤29.5 dBm; CE: ≤14 dBm
Wi-Fi Wi-Fi Protocolo	Wi-Fi Direct, Pantalla Wi-Fi, 802.11a/g/n/ac Wi-Fi con 2×2 MIMO
Frecuencia de funcionamiento	2.4000-2.4835 GHz 5.150-5.250 GHz [2] 5.725-5.850 GHz
Potencia de transmisión (PIRE)	2.4 GHz SRRC/CE: 18.5 dBm; NCC/FCC /MIC/KCC: 20.5 dBm 5.2 GHz SRRC/NCC/FCC/CE/MIC: 14 dBm; KCC: 10 dBm 5.8 GHz SRRC/NCC/FCC: 18 dBm; CE/KCC: 12 dBm
Bluetooth Protocolo	Bluetooth 4.2
Frecuencia de funcionamiento	2.4000-2.4835 GHz
Potencia de transmisión (PIRE)	SRRC/NCC/FCC/CE/MIC/KCC: 6.5 dBm

Tabla 26. Navegación DJI T10.

Fuente: Manual de usuario DJI T10.


	GRUPO CASSA	Página 49 de 103
		Código: MO-OPAA001
<i>Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.</i>		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

Especificaciones DJI T16	
Batería Inteligente del control remoto	
Modelo	WB37-4920mAh-7.6V
Tipo de batería	2S LiPo
Capacidad	4920 mAh
Voltaje	7.6 V
Energía	37.39 Wh
Temperatura ambiente de carga	De 5 a 40 °C (de 41 a 104 °F)
Centro de carga de Baterías Inteligentes	
Modelo	WCH2
Voltaje de entrada	17.3-26.2 V
Voltaje y corriente de salida	8.7 V, 6 A
Temperatura de funcionamiento	De 5 a 40 °C (de 41 a 104 °F)
Adaptador de corriente de CA	
Modelo	A14-057N1A
Voltaje de entrada	100-240 V, 50/60 Hz
Voltaje de salida	17.4 V
Potencia nominal	57 W

Tabla 27. Navegación DJI T16.

Fuente: Manual de usuario DJI T16.


Especificaciones DJI T20
CONTROL REMOTO
Modelo
RM500-AG
Frecuencia de funcionamiento de OcuSync 2.0 [4]
2,4000-2,4835 GHz 5,725-5,850 GHz
Distancia de transmisión eficiente de OcuSync 2.0 (sin obstáculos, sin interferencias)
SRRC / MIC / KCC / CE: 3 km NCC / FCC: 5 km (altura de operación: 2,5 m)
Potencia de transmisión OcuSync 2.0 (EIRP)
SRRC / CE / MIC / KCC de 2,4 GHz: 18,5 dBm, FCC: 25,5 dBm; SRRC / FCC de 5,8 GHz: 25,5 dBm
Protocolo WIFI

	GRUPO CASSA	Página 50 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

Compatible con Wi-Fi Direct, Wireless Display, 802.11a / g / n / ac y Wi-Fi con 2 × 2 MIMO
Rango de frecuencia de funcionamiento de Wi-Fi [4]
2.4000-2.4835 GHz 5.150-5.250 GHz 5.725-5.850 GHz
Potencia de transmisión WIFI (EIRP)
SRRC / CE de 2,4 GHz: 18,5 dBm; FCC / MIC / KCC: 20,5 dBm; 5,2 GHz SRRC / FCC / CE / MIC: 14 dBm;KCC: 10 dBm; SRRC / FCC de 5,8 GHz: 18 dBm; CE / KCC: 12 dBm
Protocolo de Bluetooth
Bluetooth 4.2
Frecuencia de funcionamiento de Bluetooth
2,4000-2,4835 GHz
Potencia de transmisión de Bluetooth (EIRP)
SRRC / MIC / FCC / CE / KCC: 6,5 dBm
GNSS
GPS + GLONASS
Dispositivo de demostración
Pantalla de 5,5 pulgadas 1920 × 1090 píxeles Brillo: 1000 cd / m ² Sistema Android
Memoria de acceso aleatorio (RAM)
LPDDR4 de 4 GB
Capacidad de almacenamiento
ROM 32GB + microSD, admite tarjetas microSD con una capacidad de hasta 128 GB y velocidad R / W hasta UHS-I Speed Grade 3
Aeronaves compatibles
Agras T20
El consumo de energía
18 W
Rango de temperatura de operación
-10 ° a 40 ° C
Rango de temperatura de almacenamiento
< 1 mes: -30 ° a 60 ° C 1-3 meses: -30 ° a 45 ° C 3-6 meses: -30 ° a 35 ° C > 6 meses: -30 ° a 25 ° C (incorporado energía de la batería del 40% al 60%)
Temperatura de carga
5 ° a 40 ° C

Tabla 28. Navegación DJI T20.


Fuente: Manual de usuario DJI T20

	GRUPO CASSA	Página 51 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001


Especificaciones DJI T30	
Control remoto	
Modelo	RM500-ENT
Pantalla	5.5 pulgadas, 1920 × 1080, 1000 cd/m ² , sistema Android
Memoria RAM	4 GB
Batería integrada	18 650 de iones de litio (5000 mAh a 7.2 V)
GNSS	GPS+GLONASS
Consumo eléctrico	18 W
Temperatura de funcionamiento	De 0 a 45 °C (de 32 a 113 °F)
Temperatura ambiente de carga	De 5 a 40 °C (de 41 a 104 °F)
Temperatura de almacenamiento	De -30 a 60 °C (de -22 a 140 °F) (almacenamiento máximo de un mes con una carga de la batería integrada de entre el 40 y el 60 %)
OcuSync Enterprise Frecuencia de funcionamiento	SRRC/NCC/FCC/CE/MIC/KCC: 2.4000-2.4835 GHz SRRC/NCC/FCC/CE: 5.725-5.850 GHz
Alcance de transmisión máx. (sin obstáculos ni interferencias)	FCC/NCC: 7 km; SRRC: 5 km; MIC/KCC/CE: 4 km
Potencia de transmisión (PIRE)	2.4 GHz SRRC/CE/MIC/KCC: ≤20 dBm; FCC/NCC: ≤30.5 dBm 5.8 GHz SRRC: ≤21.5 dBm; FCC/NCC: ≤29.5 dBm; CE: ≤14 dBm
Wi-Fi Wi-Fi Protocolo	Wi-Fi Direct, Pantalla Wi-Fi, 802.11a/g/n/ac Wi-Fi con 2×2 MIMO
Frecuencia de funcionamiento	2.4000-2.4835 GHz 5.150-5.250 GHz [2] 5.725-5.850 GHz
Potencia de transmisión (PIRE)	2.4 GHz SRRC/CE: 18.5 dBm; NCC/FCC /MIC/KCC: 20.5 dBm 5.2 GHz SRRC/NCC/FCC/CE/MIC: 14 dBm; KCC: 10 dBm 5.8 GHz SRRC/NCC/FCC: 18 dBm; CE/KCC: 12 dBm
Bluetooth	
Protocolo	Bluetooth 4.2
Frecuencia de funcionamiento	2.4000-2.4835 GHz
Potencia de transmisión (PIRE)	SRRC/NCC/FCC/CE/MIC/KCC: 6.5 dBm

Tabla 29. Navegación DJI T30.

Fuente: Manual de usuario DJI T30.

	GRUPO CASSA	Página 52 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

Especificaciones DJI T40	
Control remoto	
Modelo	RM700B
GNSS	GPS + Galileo + BeiDou
Pantalla	Pantalla táctil LCD de 7,02 pulgadas, con una resolución de 1920×1200 píxeles y alto brillo de 1200 cd/m ²
Temperatura de funcionamiento	-20° a 50° C (-4° a 122° F)
Rango de temperatura de almacenamiento	Menos de un mes: -30° a 45° C (-22° a 113° F) De uno a tres meses: -30° a 35° C (-22° a 95° F) De tres meses a un año: -30° a 30° C (-22° a 86° F)
Temperatura de carga	5° a 40° C (41° a 104° F)
Químico de la batería interna Sistema	LiNiCoAlO ₂
Tiempo de ejecución de la batería interna	3 horas 18 minutos
Tiempo de funcionamiento de la batería externa	2 horas 42 minutos
Tipo de carga	Se recomienda utilizar un cargador USB-C certificado localmente con una potencia nominal máxima de 65 W y un voltaje máximo de 20 V, como el cargador portátil DJI de 65 W.
Tiempo de carga	2 horas para batería interna o batería interna y externa (cuando el control remoto está apagado y usando un cargador DJI estándar)
O3 Agrarás	
Frecuencia de funcionamiento	2,4000-2,4835 GHz, 5,725-5,850 GHz
Potencia del transmisor (PIRE)	2,4 GHz: <33 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5,8 GHz: <33 dBm (FCC), <14 dBm (CE), <23 dBm (SRRC)
	[1] La aplicación DJI Agras recomendará de forma inteligente el límite de peso de carga útil del tanque de acuerdo con el estado actual y el entorno de la aeronave. No exceda el límite de peso de carga útil recomendado al agregar material al tanque. De lo contrario, la seguridad del vuelo podría verse afectada.

	GRUPO CASSA	Página 53 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

	<p>[2] Las frecuencias de 5,8 y 5,1 GHz están prohibidas en algunos países. En algunos países, la frecuencia de 5,1 GHz sólo está permitida para uso en interiores.</p> <p>[3] Tiempo de vuelo estacionario adquirido al nivel del mar con una velocidad del viento inferior a 3 m/s y una temperatura de 25° C (77° F). Solo por referencia. Los datos pueden variar según el entorno. Los resultados reales serán los probados.</p> <p>[4] El ancho de pulverización depende de los escenarios de operación reales.</p> <p>[5] El rango de detección efectivo varía según el material, la posición, la forma y otras propiedades del obstáculo.</p>
Distancia máxima de transmisión	7 kilómetros (FCC), 5 kilómetros (SRRC), 4 kilómetros (MIC/CE) (sin obstáculos, libre de interferencias y a una altitud de 2,5m)

Tabla 30. Navegación DJI T40.


Fuente: Manual de usuario DJI T40.

4.1.8 Piloto automático DJI T10, T16, T20, T30 Y T40

Especificaciones DJI T10–T16-T20-T30-T40	
Modo de vuelo	<p>Dos modos de vuelo:</p> <p>Manual: Consiste en manejar el equipo VANT de forma manual con el control, realizando manualmente los despegues y aterrizajes. Este tipo de vuelo se realiza principalmente en vuelos cortos o cuando hay vuelos en los que presente riesgo de colisión.</p> <p>Automático: consiste en programar la misión de vuelo en el software o control remoto y ejecutar la misión de forma automático. Y visualizando al equipo en todo momento durante y al finalizar la operación.</p>
GNSS	GPS+GLONASS
Frecuencia de funcionamiento	2.4000-2.4835 GHz

Tabla 31. Piloto automático DJI T10, T16, T20, T30 Y T40.

Fuente: Manual de usuario DJI T10, T16, T20, T30 Y T40.

	GRUPO CASSA	Página 54 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

4.1.9 Sistema de control de vuelo DJI T10, T16, T20, T30 Y T40

Especificaciones DJI T10-T16-T20-T30-T40


Sistema de control de vuelo	Dos modos de vuelo: Manual: Consiste en manejar el equipo VANT de forma manual con el control, realizando manualmente los despegues y aterrizajes. Este tipo de vuelo se realiza principalmente en vuelos cortos o cuando hay vuelos en los que presente riesgo de colisión. Automático: consiste en programar la misión de vuelo en el software o control remoto y ejecutar la misión de forma automático. Y visualizando al equipo en todo momento durante y al finalizar la operación.
------------------------------------	--

Tabla 32. Sistema de control de vuelo DJI T10, T16, T20, T30 Y T40.

Fuente: Manual de usuario DJI T10, T16, T20, T30 Y T40.

4.1.10 Estación de control DJI T10, T16, T20, T30 Y T40

Especificaciones DJI T10	
Estación de control	Se utiliza una computadora portátil para el control sobre el equipo, de igual manera posee control remoto alimentado por baterías de litio recargables. El control proporciona alertas anticolidión, batería baja del equipo y si se presenta algún fallo en el sistema lo refleja en el software de la portátil o en el control del equipo.
Control remoto	
Modelo	RM500-ENT
Pantalla	5.5 pulgadas, 1920 × 1080, 1000 cd/m ² , sistema Android
Memoria RAM	4 GB
Batería integrada	18 650 de iones de litio (5000 mAh a 7.2 V)
GNSS	GPS+GLONASS
Temperatura ambiente de carga	De 5 a 40 °C (de 41 a 104 °F)
Centro de carga de Baterías Inteligentes	Modelo WCH2
Voltaje de entrada	17.3-26.2 V
Voltaje y corriente de salida	8.7 V, 6 A
Temperatura de funcionamiento	De 5 a 40 °C (de 41 a 104 °F)
Adaptador de corriente de CA	

	GRUPO CASSA	Página 55 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

Modelo	A14-057N1A
Voltaje de entrada	100-240 V, 50/60 Hz
Voltaje de salida	17.4 V
Potencia nominal	57W


Tabla 33. Estación de control DJI T10.

Fuente: Manual de usuario DJI T10.


Especificaciones DJI T16	
Estación de control	Se utiliza una computadora portátil para el control sobre el equipo, de igual manera posee control remoto alimentado por baterías de litio recargables. El control proporciona alertas anticolidión, batería baja del equipo y si se presenta algún fallo en el sistema lo refleja en el software de la portátil o en el control del equipo.
Modelo	WB37-4920mAh-7.6V
Tipo de batería	2S LiPo
Capacidad	4920 mAh
Voltaje	7.6 V
Energía	37.39 Wh
Temperatura ambiente de carga	De 5 a 40 °C (de 41 a 104 °F)
Centro de carga de Baterías Inteligentes	
Modelo	WCH2
Voltaje de entrada	17.3-26.2 V
Voltaje y corriente de salida	8.7 V, 6 A
Temperatura de funcionamiento	De 5 a 40 °C (de 41 a 104 °F)
Adaptador de corriente de CA	
Modelo	A14-057N1A
Voltaje de entrada	100-240 V, 50/60 Hz
Voltaje de salida	17.4 V
Potencia nominal	57 W

Tabla 34. Estación de control DJI T16.

Fuente: Manual de usuario DJI T16.

	GRUPO CASSA	Página 56 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001


Especificaciones DJI T20	
Estación de control	Se utiliza una computadora portátil para el control sobre el equipo, de igual manera posee control remoto alimentado por baterías de litio recargables. El control proporciona alertas anticolidión, batería baja del equipo y si se presenta algún fallo en el sistema lo refleja en el software de la portátil o en el control del equipo.
CONTROL REMOTO	
Modelo	RM500-AG
Frecuencia de funcionamiento de OcuSync 2.0 [4]	2,4000-2,4835 GHz 5,725-5,850 GHz
Distancia de transmisión eficiente de OcuSync 2.0 (sin obstáculos, sin interferencias)	SRRC / MIC / KCC / CE: 3 km NCC / FCC: 5 km (altura de operación: 2,5 m)
Potencia de transmisión OcuSync 2.0 (EIRP)	SRRC / CE / MIC / KCC de 2,4 GHz: 18,5 dBm, FCC: 25,5 dBm; SRRC / FCC de 5,8 GHz: 25,5 dBm
MANDO A DISTANCIA - BATERÍA INTERNA	
Tipo de Batería	Iones de litio 18650 (5000 mAh a 7,2 V)
Tiempo de trabajo	2 horas
Tiempo de carga	2,5 horas (con un adaptador de corriente USB estándar de 12 V / 2 A)
Corriente / voltaje de la fuente de alimentación (puerto USB-A)	5 V / 1,5 A
Modelo	WB37-4920 mAh-7,6 V
MANDO A DISTANCIA - BATERÍA INTELIGENTE	
Tipo de carga	Admite adaptadores de carga rápida de alimentación USB de 12 V / 2 A
Tipo de Batería	LiPo 2S
Capacidad	4920 mAh
Voltaje 7,6 V	
Energía 37,39 Wh	

	GRUPO CASSA	Página 57 de 103
		Código: MO-OPAA001
<i>Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.</i>		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

Temperatura de carga
5 ° a 40 ° C
Modelo
2 horas
MANDO A DISTANCIA - CENTRO DE CARGA DE BATERÍA INTELIGENTE
Modelo
WCH2
Voltaje de entrada
17,3-26,2 V
Voltaje y corriente de salida
8,7 V, 6 A
Temperatura de funcionamiento
5 ° a 40 ° C
MANDO A DISTANCIA - HUB DE CARGA DE BATERÍA INTELIGENTE ADAPTADOR DE ALIMENTACIÓN
Modelo
A14-057N1A
Voltaje de entrada
100 - 240 V, 50/60 Hz
Tensión de salida
17,4 V
Potencia nominal
57

Tabla 35. Estación de control DJI T20.


Fuente: Manual de usuario DJI T20.

	GRUPO CASSA	Página 58 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

Especificaciones DJI T30	
Estación de control	Se utiliza una computadora portátil para el control sobre el equipo, de igual manera posee control remoto alimentado por baterías de litio recargables. El control proporciona alertas anticolidión, batería baja del equipo y si se presenta algún fallo en el sistema lo refleja en el software de la portátil o en el control del equipo.
Control remoto	
Modelo	RM500-ENT
Pantalla	5.5 pulgadas, 1920 × 1080, 1000 cd/m ² , sistema Android
Memoria RAM	4 GB
Batería integrada	18 650 de iones de litio (5000 mAh a 7.2 V)
GNSS	GPS+GLONASS
Consumo eléctrico	18 W
Temperatura de funcionamiento	De 0 a 45 °C (de 32 a 113 °F)
Temperatura ambiente de carga	De 5 a 40 °C (de 41 a 104 °F)
Temperatura de almacenamiento	De -30 a 60 °C (de -22 a 140 °F) (almacenamiento máximo de un mes con una carga de la batería integrada de entre el 40 y el 60 %)
OcuSync Enterprise Frecuencia de funcionamiento	SRRC/NCC/FCC/CE/MIC/KCC: 2.4000-2.4835 GHz SRRC/NCC/FCC/CE: 5.725-5.850 GHz
Alcance de transmisión máx. (sin obstáculos ni interferencias)	FCC/NCC: 7 km; SRRC: 5 km; MIC/KCC/CE: 4 km
Potencia de transmisión (PIRE)	2.4 GHz SRRC/CE/MIC/KCC: ≤20 dBm; FCC/NCC: ≤30.5 dBm 5.8 GHz SRRC: ≤21.5 dBm; FCC/NCC: ≤29.5 dBm; CE: ≤14 dBm

Tabla 36. Estación de control DJI T30.


Fuente: Manual de usuario DJI T30.

	GRUPO CASSA	Página 59 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

Especificaciones DJI T40	
Estación de control	Se utiliza una computadora portátil para el control sobre el equipo, de igual manera posee control remoto alimentado por baterías de litio recargables. El control proporciona alertas anticolidión, batería baja del equipo y si se presenta algún fallo en el sistema lo refleja en el software de la portátil o en el control del equipo.
Control remoto	
Modelo	RM700B
GNSS	GPS + Galileo + BeiDou
Pantalla	Pantalla táctil LCD de 7,02 pulgadas, con una resolución de 1920×1200 píxeles y alto brillo de 1200 cd/m2
Temperatura de funcionamiento	-20° a 50° C (-4° a 122° F)
Rango de temperatura de almacenamiento	Menos de un mes: -30° a 45° C (-22° a 113° F) De uno a tres meses: -30° a 35° C (-22° a 95° F) De tres meses a un año: -30° a 30° C (-22° a 86° F)
Temperatura de carga	5° a 40° C (41° a 104° F)
Químico de la batería interna Sistema	LiNiCoAlO2
Tiempo de ejecución de la batería interna	3 horas 18 minutos
Tiempo de funcionamiento de la batería externa	2 horas 42 minutos
Tipo de carga	Se recomienda utilizar un cargador USB-C certificado localmente con una potencia nominal máxima de 65 W y un voltaje máximo de 20 V, como el cargador portátil DJI de 65 W.
Tiempo de carga	2 horas para batería interna o batería interna y externa (cuando el control remoto está apagado y usando un cargador DJI estándar)
O3 Agrarás	
Frecuencia de funcionamiento	2,4000-2,4835 GHz, 5,725-5,850 GHz
Potencia del transmisor (PIRE)	2,4 GHz: <33 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5,8 GHz: <33 dBm (FCC), <14 dBm (CE), <23 dBm (SRRC)

Tabla 37. Estación de control DJI T40.

Fuente: Manual de usuario DJI T40.

	GRUPO CASSA	Página 60 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

4.1.11 Detectar y evitar DJI T10, T16, T20, T30 Y T40


Especificaciones DJI T10, T16, T20, T30 Y T40	
Detectar y evitar	Prevención de conflictos de obstáculos detecta obstáculos por sensores, Prevención de condiciones climáticas adversas alerta por viento
Sistema anticolidión	Alcance de detección de obstáculos: 1.5-1 m FOV, campo de visión: 80° Condiciones de funcionamiento: disponible en el despegue, en el aterrizaje y en el ascenso cuando haya un obstáculo por encima de la aeronave a una altura superior a 1.5 m con respecto a esta. Distancia del límite de seguridad: 2 m (espacio entre el punto más alto de la aeronave y el punto más bajo del obstáculo tras el frenado) Dirección del sistema anticolidión: superior
Protección IP	IP67

Tabla 38. Detectar y evitar DJI T10, T16, T20, T30 Y T40.

Fuente: Manual de usuario DJI T10, T16, T20, T30 Y T40.

4.1.12 Condición de aeronavegabilidad DJI T10, T16, T20, T30 Y T40

Condición de aeronavegabilidad no es aplicable hasta obtener el certificado por la AAC.

	GRUPO CASSA	Página 61 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

5 Operaciones

5.1 Tipo de operaciones, limitación control y registro.

5.1.1 Operaciones requeridas y riesgos asociados

Descripción de la o las operaciones globales requeridas:

Objetivo de la o las operaciones: Garantizar la preparación y aplicación segura y correcta de agroquímicos, con equipo VANT preciso en el cultivo de caña de azúcar, y además garantizando el fiel cumplimiento de la ley de control de pesticidas, fertilizantes y productos de uso agropecuario. De acuerdo a lo descrito en el acuerdo n° 423 del Ministerio de Agricultura y Ganadería (MAG).

Cómo y cuándo se efectuarán: El trabajo para operar con VANT parte de un plan de aplicaciones definido de acuerdo a las necesidades en campo requeridas para un fin específico como aplicación de foliares, herbicidas, madurantes. De acuerdo a lo contemplado en el acuerdo n° 423 del MAG.

Ver anexo 1 [“Acuerdo n° 423 instructivo para las aplicaciones aéreas de insumos agrícolas”](#)

Riesgos a los que se puede enfrentar durante la o las operaciones

- **Riesgo de colisión:** Tendido eléctrico de alta y baja tensión, árboles, torres de observación de cañales, falla del equipo.
- **Riesgo de contaminación:**
 - Cuerpo de agua: ríos, lagos, lagunas, manantiales, esteros, estanques y acequias.
 - reservas naturales: bosques y manglares.
 - Cultivos aledaños: hortalizas, granos básicos, apiarios y otro.
 - Núcleos poblacionales: escuelas, caseríos, poblados, lugares públicos, tiangues, rastros y carreteras.


5.1.2 Complejidad de las operaciones

Equipo VANT a utilizar en la o las operaciones: 9 equipos VANT DJI

Cargas de pago requeridas:

- Tanque de 10 litros DJI AGRAS T10
- Tanque de 16 litros DJI AGRAS T16
- Tanque de 20 litros DJI AGRAS T20
- Tanque de 30 litros DJI AGRAS T30
- Tanque de 40 litros DJI AGRAS T40

Sistemas externos requeridos para operar: Ninguno.

	GRUPO CASSA	Página 62 de 103
		Código: MO-OPAA001
<i>Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.</i>		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

5.1.3 Condiciones del entorno operacional

a) Descripción geográfica del o los escenarios operacionales posibles

- Terrenos planos con pendientes no mayores al 3%
- Extensiones libres de obstáculos
- Áreas con cultivo de caña de azúcar

b) Tipo de operaciones: VLOS o BVLOS

La empresa realiza vuelos automáticos en condición VLOS y BVLOS todo el tiempo durante la aplicación dirigidos con polígonos ya definidos al momento de programar la misión de vuelo en el control remoto, A través del sistema de navegación GNSS, antenas RTK del equipo y cámaras que transmiten en tiempo real la aplicación. La visibilidad es un punto fundamental, no se realizan aplicaciones con poca visibilidad o nula, ya que incrementan el riesgo de colisión, esta debe ser suficiente para asegurar que no existen personas en peligro durante la operación en la zona de posible impacto. El piloto en comando debe abortar la misión en cualquier fase en caso de personas en peligro en tierra.

c) Tipo de áreas a sobrevolar:

- Zona rural
- En área de cultivo caña de azúcar.


d) Tipo de espacio aéreo relacionado

- La aeronave vuela en cielo Clase F y G.

Ya que no sobrevuelan a más de los 15 metros de altitud en un espacio aéreo no controlado sobre área rural, no urbanas y lejos de aeropuertos, helipuertos el riesgo en aire se clasifica como **ARC-a ó b**, y no requiere ninguna autorización específica para permiso de vuelo.

5.1.4 Criterio para determinar las zonas de despegue y aterrizaje

Definir pista, es decir donde inicia el despegue del VANT, que es el área de zona segura y controlada dentro del lote, que no representa ningún riesgo para la aeronave al momento del despegue y aterrizaje al punto de origen, de manera que coincida y este alineado con el programa de aplicaciones. En esta zona de despegue y aterrizaje se colocan conos para indicar la zona de trabajo a una distancia máxima predefinida de 120 metros del operador. Lo que se hace necesario la ayuda de un observador para dar las señales al piloto y la comunicación se realiza mediante radios. Ya que son operaciones planificadas y controladas; al momento de la aplicación solo se encuentra la presencia de la tripulación remota o personal de apoyo en campo, y se colocan rótulos

	GRUPO CASSA	Página 63 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

de aviso (en las entradas del lote o hacienda) o medio equivalente de alerta que indican que una operación de fumigación con drones se está llevando a cabo (rotulo visible a una distancia de 20 metros).

5.1.5 Criterios y método de calibración de equipos

El técnico de aplicaciones aéreas junto con el operador del equipo VANT, realizan una revisión completa del equipo previa al vuelo, así como de todos los componentes del sistema de pulverización: volumen de caudal, mangueras, boquillas, filtros, empaques, tanque, motores, bombas, etc. Seguido a eso se calibra el equipo en el sistema ajustando parámetros de nivelación, brújula, giroscopio logrando con esto la estabilidad del equipo para que no pierda el sentido y orientación al momento de la aplicación aérea.

5.1.6 Análisis de riesgos

Evaluación de riesgos predefinida por GRUPO CASSA en el tema de prevención contra accidentes o incidentes posibles durante una aplicación y cómo prevenirlos con medidas de seguridad.

Ver evaluación de riesgos. [Anexo 2 “R-0CO-010 riesgos y medidas preventivas en aplicaciones aéreas de productos químicos con dron agrícola”](#)


5.1.7 Libro de bitácora de operación, descripción y uso (o ficha de vuelo)

Ver anexo 3: [“R-0CO-003 Ficha de vuelo”](#).


5.2 Procedimientos de operaciones normales

5.2.1 Elaboración del plan de vuelo

1. La planificación de los vuelos inicia a través del líder responsable encargado del área de aplicaciones aéreas, es quien distribuye el plan de trabajo a cada empresa prestadora de servicio semanalmente, de esta manera se distribuye la cantidad de hectáreas asignadas a cada empresa y se logra cumplir con el objetivo de aplicación semanal de todo el parque cañero que posee grupo CASSA. Estas empresas ofrecen servicios de calidad y el desempeño del servicio brindado ha demostrado ser el adecuado y necesario para la seguridad del vuelo en campo y también en el protocolo de la manipulación y desecho de las mercancías agrícolas, por ende, la comunicación entre los prestadores de servicio con grupo CASSA es de primera mano, y cada una de las partes conoce las funciones y responsabilidades en el plan de trabajo ya establecido por CASSA.

	GRUPO CASSA	Página 64 de 103
		Código: MO-OPAA001
<i>Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.</i>		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

2. El alcance de las operaciones para todas las empresas prestadoras de servicios abarca todo el parque cañero de grupo CASSA en todo el país, realizando aplicaciones en todos los lotes y haciendas asignadas. La duración de las operaciones varía de acuerdo a la distribución de la carga de trabajo semanal y el lugar donde se lleva a cabo la aplicación de igual manera hay muchos factores que determinan la duración de las mismas entre las cuales están, la dificultad del lote con respecto al mapeo por una densa vegetación y marcación de obstáculos, topografía del lote, hablando de factores climáticos como el viento, lluvias, humedades relativas entre otros. Cada aplicación se encuentra bajo una planificación establecida y no existe un conflicto con otras operaciones al momento de aplicar.
3. Actualmente la dosis establecida por CASSA es de 15 litros/ha. Y la altura de vuelo está determinada por dos factores: uno por la edad fisiológica (altura del cultivo), pero normalmente el parámetro estándar tomado es desde el suelo hasta la altura que llega la aeronave que es de 4-6 metros, esta altura está ligada a un patrón de disposición y tamaño de gota, estos parámetros son determinados por un asesor experto en temas de equipos VANT en donde se teja a cada uno de los equipos de todas las empresas, esto con el objetivo de poder establecer una altura de cobertura vegetal en donde se logre cubrir el patrón de disposición de cobertura de gota que es de 5-7 metros de ancho. Este procedimiento lo realizan grupo CASSA dos veces por año asegurando en cada aplicación una mejor cobertura de pulverización. El tiempo de vuelo depende de la duración de la batería, que generalmente es entre 6-10 minutos. La velocidad máxima del equipo durante una aplicación es de 25 km/h. El equipo VANT no excederá los 15 metros de altura de el volumen operacional.
4. Las zonas de despegue y aterrizaje se designan al momento de llegar al lote a tratar, generalmente son zonas en las cuales están libres de árboles y obstáculos que puedan afectar al momento de despegue y aterrizaje del VANT al punto de origen. De igual manera estas mismas zonas funcionan como recuperación en alguna emergencia.
5. El tipo de navegación y la interfaz es propia del sistema de cada equipo VANT, para el caso de la marca DJI®. El control remoto Smart Controller 2.0 utiliza el sistema de transmisión OcuSync 2.0 de DJI que presenta un interfaz claro sucinto y amigable con el usuario con respecto a la información y control de los VARPs y no confunden, ni causan fatiga razonable, ni contribuyen a errores de la tripulación remota que puedan afectar negativamente la seguridad de la operación.

	GRUPO CASSA	Página 65 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

6. El sistema de navegación es mediante GNSS (Global Navigation Satellite System) sistema de navegación basado en una constelación de satélites que pueden proporcionar información precisa sobre grandes áreas de la superficie de la tierra.
7. Modo de vuelo semiautomático, se carga la información de la misión al quipo y se ejecuta de manera automática, existe la opción de regresar al equipo de forma manual para ahorrar tiempo en que tarda regresar de manera automática, por esa razón se trae de manera manual.
8. Funcionamiento de equipo mediante baterías de Iones de litio 18650 (5000 mAh a 7,2 V)
9. Miembros involucrados para efectuar la o las operaciones: 2 personas (piloto y mezclero).
10. No se necesitan sistemas externos para hacer efectiva las operaciones además del control remoto y el quipo VANT.

5.2.2 Coordinación con terceros.

Responsables y técnicos de aplicaciones aéreas: se encarga de realizar todas las coordinaciones con entidades del gobierno, prestadores de servicio y clientes internos. Cada semana se emite un reporte al MAG informando el tipo de operación a realizar, producto aplicar según dosis y localización del lote a tratar.

5.2.3 Acciones de mitigación a instituir antes de la operación


Retomado del capítulo V “Operaciones” contenido dentro de este manual

Ver evaluación de riesgos. Anexo 2 [R-0CO-010 riesgos y medidas preventivas en aplicaciones aéreas de productos químicos con dron agrícola](#)

5.2.4 Pre-Vuelo- evaluación sitio de operación.

Procedimiento a seguir del piloto.

1. Una vez recibido analiza el plan de trabajo semanal brindado por parte del equipo de aplicaciones aéreas para determinar qué haciendas son las correspondientes y evalúa el sitio de operación, para poder establecer una ruta durante toda la semana de trabajo..
2. El piloto de la empresa prestadora de servicio coordina 72 horas antes de la aplicación con encargados de las haciendas y técnicos de CASSA notificando que habrá aplicación en una fecha, día y horario establecido. Posteriormente llegando al sitio de operación el piloto encargado hace saber al encargado de la hacienda, qué producto se aplicará y las dosis que se utilizaran.

	GRUPO CASSA	Página 66 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

1. En el lugar de aplicación el piloto junto con el mandadero de la hacienda realiza una percepción remota del lugar, identificando qué vegetación hay, la forma y topografía del lote, posibles obstáculos como árboles, torres de observación, tendido eléctrico de baja y alta tensión que pueden interferir en la aplicación, la edad fisiológica del cultivo etc. En caso que el lote no se tenga delimitado en el sistema, se debe realizar el mapeo de forma manual caminando en todo el contorno del área marcando los puntos para poder generar el polígono y cargarlo al sistema. Media hora previa a la operación existe una junta del piloto y equipo técnico de soporte; para evaluar el cumplimiento de las condiciones para volar.


5.2.5 Pre-Vuelo – Evaluación de condiciones ambientales y climáticas

Procedimientos a seguir.

1. En el lugar de aplicación el piloto junto con el técnico en el área de aplicaciones aéreas hace una evaluación previa de las condiciones climáticas adecuadas para dar inicio a la aplicación utilizando instrumentos de medición como el anemómetro para medir la velocidad del viento ideal para una aplicación que está entre un rango de 3 a 4 km/h, si está arriba de este rango se suspende la aplicación por temas de deriva. De igual manera se verifica el clima en tiempo real y se determina la temperatura optima que debe de estar entre un rango de 25° a 30°C. Y la humedad relativa en un rango de 70-90%, si se logra conseguir las condiciones se procede a realizar la aplicación. El piloto también monitorea el clima con el radar del SNET para obtener pronósticos en tiempo real y a futuro sobre el clima. Determinando las condiciones ambientales adecuadas, se garantiza una aplicación segura.



Imagen 7. Evaluación de condiciones ambientales y climáticas con anemómetro

	GRUPO CASSA	Página 67 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

5.2.6 Pre-Vuelo – Evaluación de condiciones previas de operación


Procedimiento a seguir.

1. El piloto junto con el equipo de trabajo se encarga de descargar el equipo de la unidad remota para colocarlo sobre el suelo en una superficie plana dentro del lote para posteriormente armarlo, desplegar y plegar los brazos, armar hélices. El piloto verifica el estado óptimo de la aeronave asegurando la aeronavegabilidad del equipo. Coloca la batería al equipo y lo enciende. Haciendo uso del control remoto de la aeronave. En temas de calibración la realiza a través del sistema de forma automática, esto con el fin de justar los parámetros de volumen a 15 litros por hectárea y de igual manera en la prueba de descarga de boquillas se limpian las tuberías asegurando expulsar cualquier tipo de remante restante del producto anterior aplicado, estas pruebas y calibración las realizan con agua. Con este procedimiento la tripulación remota se asegura que los VARP estén en condiciones de operar con seguridad según las recomendaciones del fabricante.



Imagen 8. Distintos modelos de VANT DJI listos para desplegar brazos y armar hélices.

2. Consiguientemente al proceso anterior el auxiliar de operaciones o mezclero se coloca el EPP ya que tratara con productos agroquímicos y debe estar protegido durante todo momento de la aplicación, luego prepara el lugar de mezcla coloca lonas en el suelo para evitar que el producto caiga al suelo; en caso de algún tipo de derramamiento el mezclero tiene y dispone de todas las herramientas de contingencia necesarias para combatir el derrame con elementos absorbentes como el aserrín o arena, continuando con el procedimiento ubica conos de señalización, saca los productos a aplicar y todas las herramientas y equipos necesarios para medir y dosificar el producto; toma el agua

	GRUPO CASSA	Página 68 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

requerida por la mezcla y realiza la mezcla de todos los productos según dosis establecida, una vez terminando la mezcla mediante cubetas lleva el producto hasta el equipo VANT y lo carga. Finalizando este proceso el piloto realiza prueba de boquillas para corroborar que todas las boquillas estén tirando líquido y que ninguna este obstruida esto con el fin de garantizar una buena aplicación y cobertura de gota.


Orden de mezcla recomendado
1. Llenar el tanque de la pulverizadora con agua hasta tres cuartos de su capacidad o más
2. Acondicionar el agua (acidificantes, secuestrantes, antiespumantes)
3. Incorporar los fitosanitarios en el siguiente orden:
• Gránulos dispersables (menos de 100 g)
• Bolsas hidrosolubles
• Gránulos dispersables (más de 100 g)
• Polvos mojables
• Micro encapsulados
• Suspensión concentrada
• Suspoemulsiones (suspensión emulsionadas)
• Concentrados solubles
• Concentrados emulsionables
4. Agregar la cantidad necesaria de adyuvantes (surfactantes, aceites)
5. Completar con agua hasta la capacidad total.
El orden sugerido no indica compatibilidad entre productos

Tabla 39. Orden de mezcla recomendado.

Fuente: Elaboración propia

Consejo breve:

- Comenzar con un tanque limpio. Los residuos pueden causar problemas imprevistos
- Usar agua limpia sin restos de arcillas, materia orgánica, etc.
- Preparar un slurry (pasta fluida) con las formulaciones secas antes de agregarlas.
- Agitar bien antes de añadir cada producto.
- Tratar de asperjar el sobrante del caldo en lugar seguro y enjuagar el tanque luego del uso diario.

	GRUPO CASSA	Página 69 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

3. Seguidamente el piloto a través del control programa la misión de vuelo en el control que consiste básicamente en ajustar los parámetros de vuelo requeridos para la operación como: altura de vuelo, volumen de descarga, distanciamiento entre las franjas y se ajusta la forma del polígono para determinar la dirección del asperjado, se fija un punto de despegue y aterrizaje y finalmente se ejecuta la misión en modo automático. Mientras se realiza el primer vuelo el mezclero está preparando la siguiente mezcla de producto para cargarlo al tanque y alistando la siguiente batería para cambiarla por la que ya se utilizó y ponerla a cargar mediante una planta eléctrica (que el equipo resguarda en la unidad remota) y así mismo se repite el proceso para los siguientes vuelos hasta finalizar con la aplicación cuando se hayan completado el total de ha planificadas.

5.2.7 Acciones de mitigación a instituir durante la operación

Procedimiento a seguir

Retomado del capítulo V “Operaciones” contenido dentro de este manual

Ver evaluación de riesgos. [Anexo 2 “R-0CO-010 riesgos y medidas preventivas en aplicaciones aéreas de productos químicos con dron agrícola”](#)

5.2.8 En – Vuelo / Procedimientos de despegue


Procedimiento a seguir

1. El operador del equipo se sitúa de tal manera que tenga total visibilidad del equipo durante toda la operación y evita posicionarse en lugares donde ponga en riesgo la aplicación e integridad física del mismo por ej. Pilotar el equipo en un vehículo en movimiento. Cada equipo se pilota remotamente con su control de fábrica y no traspasara el control de la operación a otra unidad de comando
2. El piloto junto con el auxiliar de operaciones observa la operación en todo momento ya que el rango de distancia sobrepasa los 100 metros. Y se requiere de una o más personas observando.

5.2.9 En – Vuelo / Misión

Procedimiento a seguir

1. El equipo trabaja bajo un polígono generado de forma autónoma por el sistema de navegación generando la geografía del vuelo y con esto se asegura que no se saldrá del objetivo marcado.

	GRUPO CASSA	Página 70 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

- La ventaja del modo de vuelo automático es de que genera la trayectoria del vuelo y únicamente interfiere el operador al momento de traerlo de regreso de forma manual al punto de aterrizaje o punto de origen designado dentro del lote, esto con fines de prepararlo para el siguiente vuelo como colocando baterías nuevas y recargándolo de producto para la segunda aplicación.
- Piloto remoto puede operar más de 2 drones a la vez y no más de 3 drones debido a la capacidad del vuelo programado, y es capaz de controlar un VARP en el caso de la pérdida de enlace.

5.2.10 En – Vuelo / Procedimientos de aterrizaje

Procedimiento a seguir


- Al finalizar y cumplir con el total de hectáreas a aplicar se finaliza la operación, se carga toda la información al sistema para llevar el registro del vuelo realizado y se realiza de nuevo la verificación del equipo, limpieza de tuberías, boquillas y lavado del tanque y al final el desmontaje del equipo y resguardo de forma segura cumpliendo los requerimientos del fabricante. Grupo CASSA exige a los prestadores el cambio de boquillas cada 500 ha por efectos del desgaste de las boquillas por los productos, logrando una mejor eficiencia en campo. Esto se realiza cada 6 meses realizando vuelos de prueba con diferentes tipos de boquilla.



Grafica 2. Duración de boquillas según el tipo de material.

Fuente: (Novak M, 2009)

Análisis: La duración de boquillas depende de la limpieza de las boquillas, utilizando cepillos, hilos de nylon, aire comprimido. Es recomendable que cuando el promedio del caudal de las

	GRUPO CASSA	Página 71 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

boquillas ultra pase en 10% al gasto de una boquilla nueva, perderá eficiencia la pulverización y posteriormente causará perjuicios al agricultor, es importante no olvidar que el costo de los defensivos es mucho más alto que el costo de las propias boquillas.

5.2.11 Post - Vuelo / Junta informativa del vuelo- anotación en libro bitácora – inspección.

1. Toda la información sobre la aplicación queda registrada en [“R-0CO-003 Ficha de vuelo.”](#) información entregada a grupo CASSA. Y por parte de la empresa prestadora de servicio queda el registro de aplicación en el sistema del equipo.

5.2.12 Mercancías peligrosas

a) Procedimientos relacionados a los venenos a manipular


Los protocolos de CASSA establecidos para el manejo uso y manipulación de productos agroquímicos se basan en las buenas practicas. Para el caso de quienes manipulan los agroquímicos, deberá asegurarse la entrega y correcta utilización del equipo de protección personal (EPP).

El Equipo mínimo debe de ser:

Sombreros	
Anteojos	
Guantes de hule/ látex	
Respirador para vapores	
Gabacha o traje impermeable	
Botas de hule	

Imagen 9. Equipo de protección personal (EPP).

Fuente: **Elaboración propia.**

	GRUPO CASSA	Página 72 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001


b) Clasificación de las sustancias a manipular

1) Las sustancias suministradas por CASSA a través de proveedores son productos viñeta verde en su mayoría, que son permitidos por el MAG garantizando el fiel cumplimiento de la ley de control de pesticidas, fertilizantes y productos de uso agropecuario. De acuerdo a lo descrito en el acuerdo n° 423 del Ministerio de Agricultura y Ganadería (MAG). Ver anexo 1 [“Acuerdo n° 423 instructivo para las aplicaciones aéreas de insumos agrícolas”](#)

2) Por tratarse de productos agroquímicos, es obligación y responsabilidad de la persona que manipula productos el uso en todo momento del EPP y tomar en cuenta todas las indicaciones en viñeta para evitar cualquier tipo de riesgo por toxicidad al momento de su manipulación. Por ende, su manipulación se realiza en condiciones seguras utilizando todos los recursos necesarios para lograrlo.

3) CASSA es el responsable del almacenaje y disponibilidad de todos los productos agroquímicos a aplicar en cada uno de las aplicaciones aéreas, estos productos se ponen a disposición de cada empresa prestadora de servicio un día específico de la semana, en donde el prestador llega a recogerlos a bodega y entrega los envases vacíos, el manejo de envases vacíos de agroquímicos luego de su uso, deberá realizarse el triple lavado, perforándolos, para evitar su posterior uso. El prestador de servicio debe disponer en las pistas de elementos para contingencia de derrames, teniendo a disposición: arena, aserrín u otros elementos absorbentes, bolsas, escobas, pala y baldes plásticos. De igual manera contar a la mano con un botiquín de primeros auxilios, en caso de envenenamiento causado por las sustancias a manipular, en el supuesto de presentarse esa situación, el técnico encargado de la operación deberá llevar inmediatamente a la persona intoxicada al centro asistencial más cercano.

4) El lavado de los tanques de las aeronaves es responsabilidad del prestador de servicios, lavando adecuadamente los tanques. Los remanentes de los insumos agrícolas, así como las aguas utilizadas en el lavado del equipo deberán ser tratadas para su desnaturalización a través de camas biológicas. Los VARP ni operadores; efectuaran operaciones para la aplicación de venenos económicos para fines experimentales.

	GRUPO CASSA	Página 73 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

5.3 Procedimientos de contingencia

5.3.1 Determinación de el volumen operacional

Se define como el volumen en el que las operaciones se llevan a cabo de forma segura. El Volumen Operacional incluye tanto la Geografía de Vuelo más el Volumen de Contingencia. Todas las operaciones se efectuarán respetando el volumen operacional asignado. (EU dron port, 2022).

a) Geografía del vuelo

Es la zona verde. Zona en la que se ha planificado el vuelo. En él se aplicarán los procedimientos normales según el área requerida (lado x lado) (EU dron port, 2022).

b) Volumen de contingencia

Es la zona amarilla que se ha establecido como zona de contingencia. En esta zona, se aplicarán procedimientos anormales para devolver la aeronave a la zona de vuelo de la Geografía de Vuelo. Y se agregan 10 metros por lado como mínimo a la geografía de vuelo, en este sentido se refiere a la franja de seguridad, en campo se deja un margen de 15 metros al contorno del lote por efectos de evitar el rociado de producto a cultivos colindantes por temas de la deriva. En este punto el piloto en comando deberá efectuar los procedimientos de emergencia tan pronto haya indicación que el VARP ha excedido los límites del volumen operacional. (EU dron port, 2022).

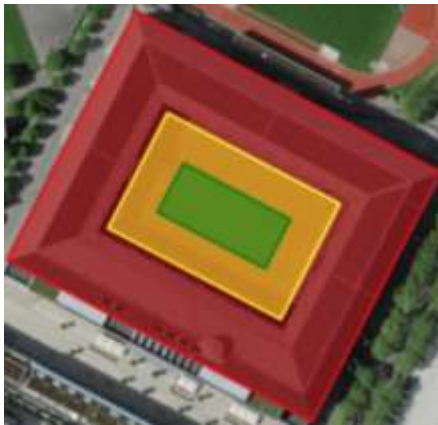


Fig. 2. Esquematación de volumen operacional.

Fuente: FOCA-UAS-GM-Part1

c) Amortiguador de riesgos del suelo

Es la zona roja. En este punto se aplicarán los procedimientos de emergencia para finalizar el vuelo de la aeronave. En la imagen, queda claro cómo se evitará siempre que la aeronave salga del área y cause daños a terceros que se encuentren en la calle y alrededores. (EU dron port, 2022).


	GRUPO CASSA	Página 74 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001



Imagen 10. Volumen operacional imagen de referencia en campo.

Fuente: elaboración propia

5.3.2 Geografía de vuelo


Este procedimiento se genera de manera automática una vez hecho el mapeo del lote a tratar a través de un polígono de trayectoria en el control remoto, que genera la geografía de vuelo deseada

5.3.3 Volumen de contingencia

En el control remoto del equipo en la edición de campo se ajusta el volumen de contingencia (deriva) que rodea la geografía de vuelo esta franja de seguridad debe de ser de por lo menos 15 metros de distancia del todo el perímetro del lote.

5.3.4 Condiciones Operacionales

Ante un cambio repentino en la velocidad de viento durante una aplicación, se procede a suspender la aplicación hasta que las condiciones climáticas sean las óptimas para poder continuar la aplicación.

	GRUPO CASSA	Página 75 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

5.3.5 Enlace C2

El piloto remoto trabaja bajo un espectro de radiofrecuencia establecido por el sistema y tiene la capacidad de mantener el control de los VARPs en todo momento, monitorea continuamente el desempeño del enlace C2 y las comunicaciones asegurando el requisito operacional, los medios de comunicación para evitar pérdidas siempre están disponibles y en funcionamiento en el caso de la pérdida del enlace de comando y control, por ende, no es una no autónoma. Sin embargo, si se enfrenta a pérdidas del enlace C2 el procedimiento a seguir es el de traer al punto de origen al equipo y proceder con el cambio de la batería del equipo y control antes de que se descargue, es por esto que se chequea los porcentajes de batería de ambos dispositivos (control remoto y equipo) durante toda operación. Otro procedimiento para evitar pérdida del enlace C2 es ubicarse en zonas libres de interferencias de señal con el control remoto que puedan interferir con el equipo, como por ejemplo evitar posicionarse bajo lugares techados o bajo árboles al momento de realizar la aplicación aérea. Para atender adecuadamente el deterioro de los sistemas externos requeridos para la operación, se recomienda: Identificar los sistemas externos (Ej: GNSS), identificar los modos de deterioro de dichos sistemas (Ej.: Pérdida completa de GNSS, problemas de latencia.) para evitar una pérdida de control de la operación.


5.4 Procedimientos de emergencia

5.4.1 Procedimientos de emergencia

Procedimientos para evitar o, al menos, minimizar, daños a terceros en el aire o en tierra.

a) Ver evaluación de riesgos. Anexo 2 [“R-0CO-010 riesgos y medidas preventivas en aplicaciones aéreas de productos químicos con dron agrícola”](#)

b) Con respecto al riesgo aéreo, una estrategia de evasión para minimizar el riesgo de colisión en aire o en tierra, y como procedimiento para la recuperación de emergencia en casos extremos del VANT para un aterrizaje inmediato, es la opción de “desarmar” esta es una estrategia de evasión, aplicable al momento de que el dron pierda dirección y sentido o salga de la geografía de vuelo y volumen de contingencia deseado, este inmediatamente inhabilita al dron a seguir volando su trayectoria y aterriza inmediatamente. Otra acción de repuesta en caso de emergencia es el botón RTL (Return To Land) que inmediatamente regresa al dron al punto de origen. Todo procedimiento de emergencia realizado, se toma acción a partir de una notificación emergente del sistema por fallas en el enlace C2.

	GRUPO CASSA	Página 76 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

5.5 Reporte de accidentes / incidentes

5.5.1 Procedimiento para el tratamiento, la notificación y el reporte de accidentes a la autoridad.

El presente reporte establece el procedimiento a seguir en caso de siniestro por accidente o incidente para los usuarios con equipos asignados. Con dicho procedimiento se pretende el buen cuidado de los equipos VANT y delimitar la responsabilidad de los usuarios. Desarrollando el procedimiento del operador con respecto a cómo lo documentara, a quien informará dentro de la organización, cómo lo informara y como determinara si el accidente o incidente es grave para reportarlo a la AAC.

Los gerentes o pilotos remotos son los responsables principales de la flota asignada a su equipo, quienes deben reforzar la importancia del cuidado y el manejo adecuado de los mismos


b) Plan de respuesta de emergencia ó Emergency Respond Plan por sus siglas en inglés (ERP)

El alcance de este plan de respuesta de emergencia está en línea a situaciones que son causadas por la operación del o los VANT en campo y está desarrollado específicamente para limitar cualquier efecto de escala (incremento rápido) de la situación de emergencia

El ERP contiene toda la información necesaria acerca de los roles del personal relevante en una emergencia y sobre su respuesta a la misma.


En caso que se presente una situación de emergencia el operador del equipo VANT es la persona encarga de la respuesta de emergencia y debe seguir los procedimientos establecidos para la activación de la misma para hacer frente a las situaciones de emergencia identificadas.

llámese situaciones y casos de emergencia en las cuales el VANT salga de la geografía de vuelo deseada y pueda causar que el o los VANT dejen el volumen operacional y vuelen más allá de los límites de volumen de contingencia e incluso traspase el amortiguador de riesgo, y entre otros casos como colisionar con árboles o torres de observación dentro del lote, el desplome por efectos mecánicos o eléctricos por ej. Pérdida de energía por baterías e inicios de fuego y como propagarlos, **daños a terceros**. Llámese daños a terceros a los daños que son causados a cultivos aledaños y colindantes por una mala aplicación aérea lo cual provoca que la cortina de producto caiga sobre un cultivo no deseado y este le provoque daños económicos productivos al cultivo en cuestión.

	GRUPO CASSA	Página 77 de 103
		Código: MO-OPAA001
<i>Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.</i>		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

c) Pasos a seguir frente a una situación de emergencia accidente/ incidente:

- Al suscitarse el incidente, el operador del equipo VANT inmediatamente toma acciones de mitigación para evitar que el siniestro incremente el nivel de daño (efecto escala) por ej. Al presentarse el inicio de fuego, se hace uso del extintor ubicado en la unidad remota para evitar que el fuego se propague. O en el caso de derrames en campo el piloto conoce los mecanismos de mitigación por derramamiento.
- Si el incidente presentado es por fallas en el equipo y este se desploma, el piloto a cargo del VANT debe estar atento al lugar donde se desplomó el equipo e ir a buscarlo inmediatamente y evaluar la gravedad del incidente sí, solo se presentan daños materiales entonces solamente se procede a suspender actividades y notificar al encargado del área de aplicaciones aéreas, indicando lo sucedido en campo y el VANT es llevado a la base de operaciones para su debido mantenimiento o reemplazo de piezas dañadas, si en dado caso el VANT queda inutilizable se manda al taller indicado por el fabricante.
- Para afectaciones agrícolas los pasos a seguir no son de acción inmediata para evitar la situación de emergencia ya que el enfoque de daños a terceros con drones agrícolas no es a personas como tal, sino que a cultivos y estas afectaciones se presentan post aplicación luego de evidenciarse un posible daño, se procede y se notifica al seguro agrícola del incidente, posteriormente hay una visita técnica al lote afectado y se recolectan las muestras necesarias para ser llevadas al laboratorio y determinar si las trazas encontradas en los tejidos vegetales dañados coinciden a los agroquímicos aplicados cuando sucedió el incidente, al obtener los resultados y demostrar la presencia de estas, el seguro de la aeronave cubre los daños causados al cultivo.
- En casos muy aislados si el siniestro causa daños a terceros (personas) o a propiedad privada el piloto a cargo del equipo evalúa la magnitud del accidente o incidente y procede a notificar al encargado del área de aplicaciones aéreas sobre el incidente. El piloto a cargo del equipo debe llamar a la cabina de asistencia de la aseguradora para la inspección desde el lugar del accidente y se deben de tomar las fotografías probatorias del accidente y de los daños a terceros, si así fuere el caso. El encargado del área de aplicaciones aéreas determinará la magnitud del accidente o incidente en grave o leve y procederá a notificar a la AAC, si la autoridad correspondiente clasifica lo sucedido como accidente grave, grupo CASSA contemplará todos los apartados puestos por la AAC para redactar el informe correspondiente. En el MO. En la sección V.5: Reporte de accidentes/ incidentes.

	GRUPO CASSA	Página 78 de 103
		Código: MO-OPAA001
<i>Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.</i>		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

6 Seguridad

6.1 Medidas adoptadas para evitar actos de interferencia ilícita

Todas las aplicaciones son programadas y previamente notificadas a las autoridades que trabajan en conjunto con grupo CASSA, entidades como la PNC que brinda seguridad durante las aplicaciones que se ejecutan esto con el fin de asegurar la protección de equipo en caso de algún intento de robo parcial o robo total del equipo, de igual manera la policía se encarga de escoltar a la unidad remota (equipo) desde su llegada al lote o hacienda y a la salida del lugar de aplicaciones, hasta donde las autoridades consideren pertinente custodiar.

6.2 Medidas adoptadas para evitar la interferencia deliberada del sistema de comunicación aeronave estación

El tipo de sistema utilizado para la comunicación entre el control y la aeronave es el enlace C2 y también el GNSS que es muy preciso ya que indica la ubicación en tiempo real de la aeronave con sus coordenadas.


Las medidas para evitar la interferencia desde el control remoto a la aeronave son:

- Situarse en lugares al aire libre y evitar posicionarse debajo de algún tipo de techo o árboles que puedan interferir en el receptor de señal
- Utilizar la unidad remota como plataforma para poder ganar altura y que esta funcione como torre de control para poder observar al VANT al momento de la aplicación, ya que dependiendo la edad y altura del cultivo se hace difícil poder ver a la aeronave.
- Chequear el porcentaje de batería de la aeronave y estado de la batería del control para evitar que se descarguen en momentos inoportunos.
- Evitar en todo momento salirse del rango de alcance de señal del control remoto y la aeronave.
- Evitar en todo momento acercarse demasiado los cables de alta tensión ya que estos representan el mayor riesgo de pérdida por enlace C2 por la intensidad de interferencia y un alto magnetismo con respecto al VANT.

6.3 Programa de mantenimiento

6.3.1 Lista de verificación de mantenimiento diario


Siga estos pasos para todos los UAS al final de cada día de operación de rociado. Toda la limpieza DEBE completarse el mismo día para garantizar la longevidad del hardware. NOTA: El manual del programa de mantenimiento debe ser revisado y autorizado por la AAC.

	GRUPO CASSA	Página 79 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

PASO 1: LIMPIEZA	
1	Limpie los residuos químicos del interior del tanque y del sistema de bombeo: Bombee 1 galón de agua limpia a través del sistema 3 veces Use un desengrasante si es necesario
2	Limpie los desechos químicos y la suciedad del exterior del dron con un trapo húmedo (se recomienda usar un desengrasante) en tanque, marco Motores, Radares, Hélices, Bomba, flujómetro, barras rociadoras.
3	Retire las puntas de las boquillas y los filtros de las boquillas de las barras rociadoras, sumérgalas en agua y límpielas.
PASO 2: MANTENIMIENTO DE HARDWARE	
4	Apriete los tornillos en las placas de montaje de la barra de extensión de fibra de carbono.
5	Inspeccione las bases del GPS, los montajes del radar, los motores, la base del dron, la barra/base de extensión y las hélices en busca de daños, flojedad o tornillos faltantes. Si no puede resolver un problema por su cuenta, comuníquese con el equipo de DJI® de inmediato para obtener ayuda.
6	Compruebe si hay fugas en el sistema de pulverización.
7	Verifique que las hélices estén bien aseguradas y sin daños.
8	Verifique que todo el hardware esté bien asegurado y limpio.
PASO 3: OcuSync 2.0 de DJI	
9	Conecta el dron a OcuSync 2.0 de DJI y ve a la pestaña de mantenimiento
10	Descargar registros
11	Subir registros
12	Borrar registros. Si no borra los registros diariamente y el Agro Drone acumula más de 100 registros de vuelo, OcuSync 2.0 tendrá dificultades para descargar los registros hasta que se borren.
13	Realice la calibración de la brújula: cada 3 meses, si el dron comienza a volar mal, si el dron se mueve más de 50 millas o si el dron está cerca de un área de interferencia magnética significativa. Calibre siempre después de instalar o quitar un dispositivo esparcidor. No calibre en interiores o dentro de las 20 yardas de cualquier objeto metálico grande: edificios, vehículos, líneas eléctricas o fuentes de metal subterráneo. Cuanto más grande sea el objeto de metal, más lejos debe pararse para la calibración. Retire su teléfono celular y cualquier objeto metálico de sus bolsillos mientras realiza la calibración de la brújula. Esta calibración es extremadamente sensible a los objetos metálicos cercanos.
ETAPA 4: JUEGO DE HERRAMIENTAS	
14	Compruebe el kit de herramientas del equipo de pulverización para ver si hay piezas rotas o faltantes.

Cuadro 1. Pasos de limpieza para equipo UAS.

Fuente: DJI Agras Quick Start Manual.

	GRUPO CASSA	Página 80 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

6.3.2 Calendario de inspección

Inspeccione periódicamente cada pieza en función de las horas de vuelo. Las horas de vuelo se rastrean automáticamente internamente en cada UAS y se pueden ver en la pestaña de mantenimiento de OcuSync 2.0. En caso de accidente, realice una inspección de todas las piezas antes de reanudar la operación.


PARTE	# HORAS DE VUELO
Hélice (CCW/CW)	10
Rotor (CCW/CW)	20
Enlace de estación terrestre Antena de radio	10
Conector de batería (as150u)	20
GPS	10
Mástil GPS	10
Radar de detección de obstáculos	20
Radar de detección de altitud	20
Unidad de caudalímetro	20
Precisión del caudalímetro	10
Bomba	20
Tubería del sistema de pulverización neumática	10
Boquillas	10
Tanque de 20lt	10
Montaje de barra rociadora	20
Tubos de fibra de carbono de 35 mm (brazos)	20
Articulación del codo del brazo	10
Soportes de tubo de fibra de carbono de 40 mm (patas)	20
Carcasa de plástico	20
Componentes internos	20

Tabla 40: Desgaste de piezas en relación a horas de vuelo.


Fuente: DJI Agras Quick Start Manual.

6.3.3 Criterio de inspección

Si la pieza NO pasa los criterios enumerados en la inspección, reemplace/repáre la pieza inmediatamente. Como parte de la inspección de cada parte, verifique el ajuste de todos los sujetadores enumerados para esa parte en la descripción de identificación del componente. Verifique la estanqueidad al par indicado.

	GRUPO CASSA	Página 81 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

PARTE	CRITERIO DE INSPECCION
Hélice (CCW/CW)	Sin grietas ni astillas de más de 0,1 pulgadas de radio - Nivel de la pala de la hélice con el brazo - Tornillos de montaje M3x12 apretados y libres de óxido - Tornillo hexagonal de 4 mm apretado y libre de óxido
Rotor (CCW/CW)	Sin ruidos de traqueteo o arañazos cuando se gira a mano - Sin grandes abolladuras ni grietas en la carcasa del rotor - Tornillos de montaje LED apretados - Tornillos de montaje del protector del rotor apretados
Enlace de estación terrestre Antena de radio	Carcasa de antena estructuralmente intacta - Antena atornillada firmemente al soporte de la antena (se suelta a menudo) - Tuerca de montaje de antena atornillada firmemente en la carcasa de plástico
Conectores de batería	- No hay signos de desgaste o daño en los cables de los conectores al marco (inspeccione de cerca justo donde los cables ingresan al marco)
GPS	- Corrige los colores del indicador LED cuando se enciende - GPS asegurado recto y ajustado al mástil (Cinta de doble cara OK) - La carcasa y el cable del GPS no están dañados (verifique de cerca los puntos de montaje y donde el cable ingresa al marco) - Rendimiento de precisión de GPS aceptable - El GPS no suele dar errores en OcuSync 2.0
Mástil GPS	Parte superior del nivel del mástil para drone - Todos los tornillos apretados y libres de óxido. - Partes del mástil no agrietadas/dañadas
Detección de obstáculos Radar	Carcasa del radar intacta - Cable de radar no dañado (verifique de cerca los puntos de montaje y donde el cable ingresa al marco) - La unidad no se calienta cuando se enciende
Detección de altitud Radar	- Carcasa del radar intacta - Cable de radar no dañado (verifique de cerca los puntos de montaje y donde el cable ingresa al marco) - La unidad no se calienta cuando se enciende - Lecturas de altitud aceptables en OcuSync 2.0
Unidad de caudalímetro	- Carcasa del caudalímetro intacta - Lecturas de caudal aceptables en OcuSync 2.0- El cable del caudalímetro no está dañado (verifique de cerca los puntos de montaje y donde el cable ingresa al marco)

	GRUPO CASSA	Página 82 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001


Precisión del caudalímetro	El rendimiento del caudal durante el vuelo (salida gal/ac) debe estar entre el 2 % o el 5 % en el peor de los casos- Establezca un caudal de prueba constante y mida la salida durante 1 minuto usando un cilindro graduado, el caudal real debe coincidir con el deseado - Si el caudal no tiene la precisión deseada, realice la calibración del caudalímetro como se describe en el manual del software
Bomba	- Carcasa de bomba intacta - Rendimiento de presión máxima aceptable de la bomba (la salida de presión máxima disminuirá con el tiempo) - El cable de la bomba no está dañado (verifique de cerca los puntos de montaje y donde el cable ingresa al marco)
Pulverizador neumático Tubería del sistema	- No hay fugas en los tubos cuando se pulveriza a máxima presión - Tubería limpia de residuos químicos
Boquillas	- Sin fugas al pulverizar a máxima presión - Sin grietas en el cuerpo de la boquilla de plástico - Filtro interno limpio y sin daños
Tanque de 4.5 galones	No hay fugas cuando el tanque está lleno (verifique la salida del tanque) - Sin grietas ni daños en el plástico (compruebe los 4 puntos de montaje)
Montaje de barra rociadora	- Sin grietas ni astillas en la placa de fibra de carbono o en el soporte del tubo de aluminio - Todos los tornillos apretados y libres de óxido.
Componentes internos	Retire la parte superior de la carcasa de plástico: inspeccione el marco central interior para ver si hay daños - Todos los conectores enchufados firmemente - Sin cables sueltos colgando - Sin signos de componentes dañados o cortocircuitos eléctricos

Cuadro 2. Criterios de inspección.

Fuente: DJI Agras Quick Start Manual.

6.3.4 Ciclo de baterías

Debe realizar un ciclo de las baterías (cargar, descargar, volver a almacenar) al menos una vez cada 3 meses. Si no lo hace, existe la posibilidad de que la batería quede inutilizable. Las baterías se habrán ciclado una vez inmediatamente antes del envío del dron, por lo que deberán ciclarse dentro de los 3 meses posteriores a la recepción del dron.

	GRUPO CASSA	Página 83 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

6.3.5 Seguridad

6.3.5.1 Pautas de mantenimiento seguro

1	Nunca realice procedimientos de limpieza de mantenimiento con las baterías dentro del dron, incluso si las baterías están desconectadas.
2	Utilice siempre el equipo de protección personal adecuado cuando limpie con productos químicos.
3	Comuníquese siempre con el equipo de rociado sobre posibles problemas de seguridad o mantenimiento antes de comenzar los procedimientos de mantenimiento.
4	Esté siempre atento a las luces indicadoras LED del GPS y a los sonidos del zumbador. Indicarán el estado de seguridad del dron.
5	Siga siempre los procedimientos seguros de carga y almacenamiento de la batería.

Cuadro 3. Pautas de seguridad.

Fuente: DJI Agras Quick Start Manual.

6.3.5.2 Señales de advertencia


1	Olor o apariencia de humo eléctrico del bastidor central o motores. Esto ocurre cuando hay un corto eléctrico en el sistema.
2	Desgaste visual en cualquier carcasa de cable. Puede causar un corto eléctrico si se deja degradar con el tiempo.
3	Cualquier componente o cable se calienta cuando se enciende, aparte de los motores después del vuelo. Esto ocurre cuando hay un corto eléctrico en el sistema.
4	Decoloración permanente de piezas de aluminio y tubería de rociado, u oxidación excesiva. Esto ocurre cuando el UAS no se limpia adecuadamente después de rociar compuestos corrosivos.
5	El marco se “tambalea” cuando se coloca en un suelo plano. Ocurre cuando los tornillos del marco están flojos.
6	El brazo se tambalea en la articulación del codo. Ocurre cuando el tornillo de pivote de la articulación del codo M4 está flojo. Puede causar vibraciones peligrosas durante el vuelo.
7	Lecturas inconsistentes del caudalímetro. Ocurre cuando entra suciedad dentro de la carcasa del caudalímetro o cuando los cables del caudalímetro están sueltos.

Cuadro 4. Señales de advertencia en equipo VANT.

Fuente: DJI Agras Quick Start Manual.

6.3.6 Cómo reemplazar las hélices

Orientación de la hélice. Los motores de cualquier dron giran en una dirección específica. Las hélices deben colocarse en los motores en la orientación correcta, o es muy probable que el dron se vuelque en el próximo despegue.

	GRUPO CASSA	Página 84 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

Las hélices están marcadas **CW** o **CCW** para una dirección de rotación prevista en sentido horario/anti horario. Reemplace las hélices una a la vez con su tipo exacto. Vuelva a verificar que la hélice que se desprendió sea del mismo tipo que volvió a colocar. Mire el motor, los motores están marcados CW/CCW y con flechas de rotación. Puede mirar esto para verificar que la dirección de la hélice coincida con la dirección del motor.

La siguiente imagen de referencia muestra la orientación adecuada de la hélice CW/CCW en un Hyllo AG-116. Tenga en cuenta que es muy importante identificar correctamente la parte delantera del dron cuando utilice esta imagen para seleccionar el tipo de hélice. Esta imagen también se puede usar si está reemplazando motores para garantizar que los motores se reemplacen en la orientación correcta.

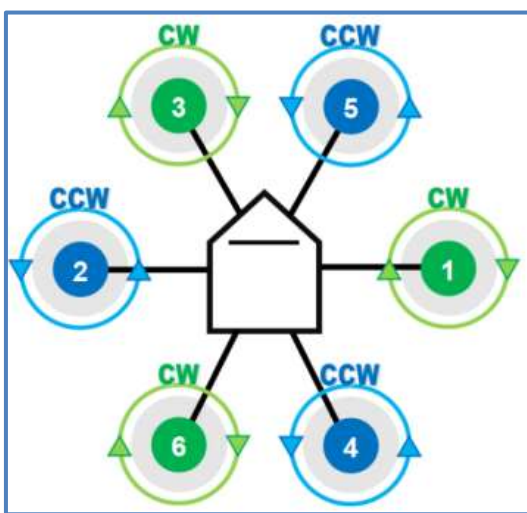



Imagen 11. Orientación del sentido de giro de hélice.


Fuente: AG-116 Maintenance Manual.

	GRUPO CASSA	Página 85 de 103
		Código: MO-OPAA001
<i>Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.</i>		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

7 Anexos

Anexo 1.

Acuerdo n° 423 instructivo para las aplicaciones aéreas de insumos agrícolas.

	GRUPO CASSA	Página 86 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

DIARIO OFICIAL.- San Salvador, 1 de Julio de 2011.

25

MINISTERIO DE AGRICULTURA Y GANADERÍA
RAMO DE AGRICULTURA Y GANADERIA

ACUERDO No. 423.

Santa Tecla, 16 de junio de 2011.

El Órgano Ejecutivo en el Ramo de Agricultura y Ganadería,

CONSIDERANDO:

- I. Que por medio del Decreto Legislativo No. 315 de fecha 25 de abril de 1973, publicado en el Diario Oficial No. 85, Tomo 239 del día 10 de mayo de ese mismo año, se emitió la Ley sobre Control de Pesticidas, Fertilizantes y Productos para Uso Agropecuario, la cual tiene por objeto regular la producción, comercialización, distribución, importación, exportación, y el empleo de pesticidas, fertilizantes, herbicidas, enmiendas o mejoradores, defoliantes y demás productos químicos y químico-biológicos para uso agrícola, pecuario o veterinario y sus materias primas;
- II. Que de conformidad a lo establecido en el Art. 6 letras b) y c) de la Ley a que alude el número precedente, corresponde al Ministerio de Agricultura y Ganadería, en adelante denominado MAG, por medio de sus dependencias, el cumplimiento de dicha Ley y su Reglamento, para cuyo efecto tendrá dentro de sus atribuciones la de dictar las medidas que sean necesarias y prestar la asistencia técnica que las circunstancias demanden, para lograr el empleo eficiente, oportuno y adecuado de los productos a que se refiere esta Ley, de modo que su utilización y manipulación no causen daños a personas, animales, cultivos, corrientes o depósitos de agua, fauna y flora y lugares que corran peligro de contaminación, así como la de emitir instructivos para regular la limpieza y manejo u otras actividades a que habrán de someterse los equipos, terrestres y aéreos, utilizados en la aplicación de los productos de qué trata esta Ley; y
- III. Que, a efecto de cumplir con las atribuciones antes descritas, es preciso emitir las disposiciones necesarias para asegurar su cumplimiento, tomando en consideración el cuidado y protección de la salud humana y el medio ambiente.

POR TANTO,

ACUERDA: emitir el presente:

INSTRUCTIVO PARA LAS APLICACIONES AÉREAS DE INSUMOS AGRÍCOLAS


Objeto y campo de aplicación

Art. 1.- El presente Instructivo tiene por objeto establecer, con base a lo prescrito en la Ley sobre Control de Pesticidas, Fertilizantes y Productos para Uso Agropecuario y su Reglamento, los lineamientos para regular las actividades de aplicación aérea de insumos agrícolas.

Art. 2.- Las disposiciones contenidas en el presente Instructivo, se aplicarán a las personas naturales y jurídicas dedicadas a la aplicación aérea de insumos agrícolas, así como a los propietarios de pistas y aeronaves agrícolas, pilotos y operadores de dicha actividad y a los propietarios de los cultivos en que se apliquen.

Definiciones

Art. 3.- Para efectos del presente Instructivo, además de lo establecido en la Ley sobre Control de Pesticidas, Fertilizantes y Productos para Uso Agropecuario y su Reglamento, se entenderá por:

	GRUPO CASSA	Página 87 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

- a) Aplicación aérea: Aplicación de insumos agrícolas con aeronave desde el aire.
- b) Insumo Agrícola: Cualquier sustancia, de naturaleza química, biológica o natural, utilizada para el control de plagas, incluyéndose además a los fertilizantes.
- c) Niveles críticos: Presencia de plagas en los cultivos, suficiente para causar daños económicos.
- d) Piloto Agrícola: Persona con licencia de piloto comercial y que además tiene habilitación vigente para operar aeronaves agrícolas.
- e) Plaga: Todo agente que altere en alguna forma, el desarrollo normal de los animales o de las plantas, causándoles la muerte o daño en alguno o varios de sus órganos, con la frecuente reducción de sus rendimientos.
- f) Plaguicida: Cualquier agente biológico, sustancia o mezcla de sustancias de naturaleza química o biológica que se destina a combatir, controlar, prevenir, atenuar, repeler o regular la acción de cualquier forma de vida, animal o vegetal, que afecte a las plantas o animales.
- g) Plaguicida prohibido: Aquel cuyo uso ha sido prohibido por este Ministerio.
- h) Plaguicidas restringidos: Producto cuya aplicación aérea no está permitida o autorizada por la autoridad competente por sus altos riesgos a la salud humana y al medio ambiente.

De la autoridad y sus atribuciones


Art 4.- El MAG, a través de sus dependencias tendrá, además de las atribuciones establecidas en la Ley sobre Control de Pesticidas, Fertilizantes y Productos para Uso Agropecuario y su Reglamento, las siguientes atribuciones:

- a) Llevar el control de las personas naturales y jurídicas dedicadas a la aplicación aérea de insumos agrícolas.
- b) Verificar que se cumplan las normas establecidas en el presente Instructivo.
- c) Aplicar las sanciones establecidas en la Ley sobre Control de Pesticidas, Fertilizantes y Productos para Uso Agropecuario. Dichas sanciones serán aplicadas en la forma, cuantía y procedimiento establecido en el Art. 52 y siguientes de la aludida Ley.

Art. 5.- Para la aplicación aérea de insumos agrícolas, el interesado, previamente, deberá proporcionar a la dependencia del MAG correspondiente la siguiente información:

- a) Nombre y generales de la persona natural o jurídica que se dedicará a dicha actividad; y
- b) Programa de aplicación, señalando lugares y fechas en que realizarán la aplicación aérea de los insumos agrícolas.

El propietario del cultivo en que se deba hacer aplicaciones de las indicadas en el Art. 30 de la Ley sobre Control de Pesticidas, Fertilizantes y Productos para Uso Agropecuario, deberá informar a la dependencia del MAG correspondiente, la época de iniciación y finalización en que se verificarán las aplicaciones; y además, en el término de su duración, enviar a la referida dependencia dentro de los ocho días siguientes al último de cada mes calendario, una relación mensual indicando número de aplicaciones, producto, dosificación, lugar, clase de cultivo, extensión cubierta en cada una y nombre de la persona o compañía que las verificó.

	GRUPO CASSA	Página 88 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

La omisión de cualquiera de estas obligaciones será calificada como falta grave de las señaladas en la letra a) del artículo 52 de la Ley antes citada.

La información proporcionada por el interesado tiene como objeto verificar el cumplimiento de los requisitos establecidos en el precitado Art. 30 de la Ley, cuya omisión hará incurrir al responsable en la sanción correspondiente, en la forma y cuantía determinada en el precitado Art. 52 letra a) de la Ley.

De la prestación de servicio de aplicación aérea de insumos agrícolas

Art. 6.- Las personas naturales y jurídicas interesadas en la venta de servicios de aplicación aérea de plaguicidas, deberán presentar al MAG, a través de sus dependencias, los siguientes requisitos:


Solicitud, la cual se complementará según formato proporcionado por la dependencia correspondiente.

1. Fotocopia de Escritura Pública de Constitución de Sociedad, cuando proceda.
2. Fotocopia del permiso de la pista.
3. Descripción de las características del equipo de aplicación aérea.
4. Fotocopia de documento de acreditación del piloto.
5. Constancia que acredite al Piloto Agrícola.

De la aplicación aérea de los insumos agrícolas

Art. 7.- Para la aplicación aérea de insumos agrícolas, deberán cumplirse las siguientes disposiciones:

1. Aplicar únicamente insumos agrícolas registrados.
2. La aplicación deberá ser autorizada por escrito por un profesional de las ciencias agronómicas, quien se responsabiliza por la recomendación del producto a utilizar.
3. El equipo de aplicaciones deberá reunir las condiciones técnicas adecuadas de acuerdo a las especificaciones dadas por el fabricante.
4. Respetar las condiciones en que fue otorgado el registro del insumo a aplicar, en cuanto a usos autorizados, dosis, cultivos, plagas a controlar, intervalo de aplicación, intervalo entre última aplicación y cosecha y medidas de seguridad; siguiendo las indicaciones recomendadas en el panfleto y etiqueta del insumo agrícola a aplicar.
5. Se deben tomar en cuenta los niveles críticos y períodos apropiados, establecidos para cada plaga y en cada cultivo antes de la aplicación de plaguicidas.
6. Las aplicaciones de insumos agrícolas deberán hacerse al menos 5 días antes de la liberación de agentes de control biológico cuando no hay compatibilidad entre ellos.
7. Se deberá elaborar y observar un programa de rotación en el uso de plaguicidas.
8. La velocidad del viento no deberá exceder de 7 km/hora.
9. Las aplicaciones deberán realizarse durante las horas frescas de la mañana o la tarde.
10. La aplicación deberá hacerse perpendicularmente o contrario a la dirección del viento.
11. La altura de vuelo de las aeronaves sobre la parte terminal de las plantas deberá ser de 1 metros como máximo durante la aplicación.
12. Las aeronaves agrícolas no deben efectuar riego de plaguicidas, sobre el espacio aéreo menor de trescientos metros de distancia de los lugares siguientes: ríos, lagos, lagunas manantiales, esteros estanques, apiarios, establos, hospitales, escuelas, caseríos, poblados, lugares públicos, tiangues, rastros y playas.
13. El equipo de aplicación deberá estar previsto de válvulas de cierre hermético.

	GRUPO CASSA	Página 89 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

14. Los tanques de los aviones y los equipos utilizados deberán ser lavados adecuadamente y los remanentes de plaguicidas, así como las aguas utilizadas en el lavado del equipo deberán ser tratadas para su desnaturalización antes de ser desechadas en lugares que no sean susceptibles de contaminación de fuentes de agua.
15. Las boquillas del equipo de aplicación, deberán abrirse y cerrarse a la distancia en la que se asegure que los insumos agrícolas, queden depositados en las áreas en que se va a aplicar.
16. La línea de vuelo deberá ser señalada, por banderas separadas a una distancia máxima de 500 metros una de otra y deberán estar a un metro de altura sobre el nivel de las plantas.
17. No podrán aplicarse en forma aérea plaguicidas extremadamente y altamente peligrosos (categoría toxicológica IA y IB) o de uso restringido.
18. Los propietarios de los cultivos en los cuales se pretende hacer aplicación aérea deben comunicar por escrito con 72 horas de anticipación, a las personas que viven en los alrededores.
19. Los propietarios del cultivo donde se realicen las aplicaciones deberán llevar un control por escrito de las aplicaciones realizadas, el cual indicará: fecha y horas en las que se hizo la aplicación, productos y dosis aplicadas, lugar, áreas y clase de cultivo, nombre del piloto que hizo las aplicaciones y número de matrícula de la aeronave.
20. Previa la aplicación verificar que existen adecuadas condiciones atmosféricas durante el tiempo de aplicación.
21. Colocar rótulos de advertencia en los puntos de acceso a campos tratados con plaguicidas.
22. Las aplicaciones deberán ser suspendidas si las condiciones atmosféricas cambian en forma adversa durante la aplicación.
23. Deberá señalarse con banderas, una franja de seguridad de 15 metros para abrir las boquillas, después de entrar y antes de salir del cultivo donde se hará la aplicación.
24. Contar con un procedimiento escrito para la limpieza y descontaminación de aeronaves.

Las disposiciones antes descritas, serán verificadas o inspeccionadas por la dependencia del MAG correspondiente, a petición de la Oficina encargada de vigilar la sanidad vegetal.

La omisión de cualquiera de estas obligaciones será calificada como falta grave de las señaladas en la letra a) del artículo 52 de la Ley antes citada.


Art. 8.- Cuando la aplicación se haga en situaciones de emergencia, por el apareamiento de plagas, el interesado deberá informar posteriormente a la Oficina encargada de vigilar la sanidad vegetal del MAG, indicando las áreas tratadas, nombres y volumen de los insumos utilizados y cultivos tratados.

Del personal involucrado en las actividades de aplicación de plaguicidas

Art. 9.- Las empresas dedicadas a la venta de servicios de aplicación aérea, deberán someter a las pruebas de colinesterasa a todas las personas relacionadas con la manipulación de los productos, al menos cada 6 meses.

Art. 10.- Los propietarios de las empresas dedicadas a la venta de servicio de aplicación aérea de insumos agrícolas, deben proporcionar a las personas que manipulan los productos, el equipo de protección personal recomendado en las etiquetas y panfletos de los insumos agrícolas utilizados. Además, deberán contar con un botiquín de primeros auxilios y otros de acuerdo a la necesidad.

Art. 11.- Los operadores de los equipos de aplicación y que manipulen insumos agrícolas, deberán ser previamente capacitados por la dependencia del MAG correspondiente sobre aspectos relacionados con el riesgo, manejo, uso y aplicación adecuado de los mismos. Al finalizarse satisfactoriamente la capacitación, dicha dependencia emitirá el certificado de participación correspondiente, el cual deberá ser refrendado por el Jefe o superior de dicha dependencia,

	GRUPO CASSA	Página 90 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

en conjunto con el Director o superior de la Oficina encargada de vigilar la sanidad vegetal del MAG, el cual deberá ser agregado junto con la información requerida en el Art. 5 de este Instructivo.

De la denuncia

Art. 12.- Cualquier persona que tuviere conocimiento de la omisión en el cumplimiento de los requisitos establecidos en el Art. 7 del presente Instructivo, podrá denunciarlo ante la Oficina encargada de vigilar la sanidad vegetal del MAG, en cualquiera de sus dependencias; dicha denuncia dará inicio al procedimiento sancionatorio descrito en el Art. 53 y siguientes de la Ley sobre Control de Pesticidas, Fertilizantes y Productos para Uso Agropecuario.

Art. 13.- El recurso de revisión a que alude el Art. 55 de la Ley sobre Control de Pesticidas, Fertilizantes y Productos para Uso Agropecuario, se tramitará conforme las reglas prescritas para el mismo en el Código Procesal Civil y Mercantil.

Art. 15.- Derógase cualquier Acuerdo anterior al presente Instructivo; de existir duda en la aplicación de este Instructivo y cualquier Acuerdo anterior, prevalecerá el presente instructivo.

Art. 16.- El presente Instructivo entrará en vigencia el día de su publicación en el Diario Oficial. COMUNÍQUESE. - Ingeniero José Guillermo Belarmino López Suárez, Ministro de Agricultura y Ganadería

ORGANO JUDICIAL CORTE SUPREMA DE JUSTICIA

ACUERDO No. 348-D.- CORTE SUPREMA DE JUSTICIA: San Salvador, veintinueve de abril de dos mil once.- El Tribunal con fecha nueve de febrero de dos mil once, ACORDÓ: Autorizar a la Licenciada MARLENE CAROLINA TORRES DE HERNANDEZ, para que ejerza la profesión de ABOGADO en todas sus ramas, en vista de haber cumplido con todos los requisitos legales y a lo resuelto por esta Corte en el expediente respectivo.- COMUNIQUESE Y PUBLIQUESE.- J. B. JAIME.- F. MELENDEZ.- J. N. CASTANEDA S.- E. S. BLANCO R.- M. REGALADO.- PERLA J.- M. TREJO.- M. POSADA.- Pronunciado por los Magistrados y Magistradas que lo suscriben. S. RIVAS AVENDAÑO.


(Registro No. F000717)

ACUERDO No. 410-D.- CORTE SUPREMA DE JUSTICIA: San Salvador, veintinueve de abril de dos mil once.- El Tribunal con fecha veinticinco de febrero de dos mil once, ACORDÓ: Autorizar al Licenciado ANTONIO RAFAEL MENDEZ LLORT, para que ejerza la profesión de ABOGADO en todas sus ramas, en vista de haber cumplido con todos los requisitos legales y a lo resuelto por esta Corte en el expediente respectivo.- COMUNIQUESE Y PUBLIQUESE.- J. B. JAIME.- J. N. CASTANEDA S.- E. S. BLANCO R.- M. REGALADO.- PERLA J.- M. TREJO.- M. A. CARDOZA A.- M. POSADA.- Pronunciado por los Magistrados y Magistradas que lo suscriben.- S. RIVAS AVENDAÑO.

(Registro No. F000867)

ACUERDO No. 438-D.- CORTE SUPREMA DE JUSTICIA: San Salvador, veintinueve de abril de dos mil once.- El Tribunal con fecha veinticinco de febrero de dos mil once, ACORDÓ: Autorizar a la Licenciada AURA DINORA NIEVES PARADA, para que ejerza la profesión de ABOGADO en todas sus ramas, en vista de haber cumplido con todos los requisitos legales y a lo resuelto por esta Corte en el expediente respectivo.- COMUNIQUESE Y PUBLIQUESE.- J. B. JAIME.- J. N. CASTANEDA S.- E. S. BLANCO R.- M. REGALADO.- PERLA J.- M. TREJO.- M. A. CARDOZA A.- M. POSADA.- Pronunciado por los Magistrados y Magistradas que lo suscriben.- S. RIVAS AVENDAÑO.

(Registro No. F000714)

	GRUPO CASSA	Página 91 de 103
		Código: MO-0PAA001
<i>Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.</i>		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

Anexo 2.

“R-0CO-010 riesgos y medidas preventivas en aplicaciones aéreas de productos químicos con dron agrícola”.



GRUPO CASSA

Página 92 de 103

Código: MO-OPAA001


Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.

Fecha de edición: Diciembre 2023

Edición: 001


	GRUPO CASSA	Página 1 de 1
Identificación de riesgos y medidas preventivas en las aplicaciones aéreas de productos químicos con dron agrícola.		Código: R-DCO-010
		Fecha de edición: Noviembre 2023
		Edición: 001

FECHA	CODIGO HGA	HACIENDA	UBICACIÓN				
NOMBRE DEL PROVEEDOR DE SERVICIO	PRODUCTOS A APLICAR		FECHA DE APLICACIÓN				
B. IDENTIFIQUE LOS RIESGOS POTENCIALES EN MAPA SATELITAL, DE LA PROPIEDAD A APLICAR							
INSERTE MAPA SATELITAL DE LA PROPIEDAD							
IDENTIFICACIÓN LINEA	SI	NO	OTROS APLICACION	REVISIONES DE INGENIEROS/A INFLUENCIAR			
1. PRESENCIA DE TENEDOR ELECTRICO DE ALTA TENSION				DISTANCIA DE SEGURIDAD DE 15 METROS AL TENEDOR ELECTRICO VUELO EN PARALELO AL TENEDOR ELECTRICO			
2. PRESENCIA DE TENEDOR ELECTRICO DE BAJA TENSION				DISTANCIA DE SEGURIDAD DE 1 METROS AL TENEDOR ELECTRICO VUELO EN PARALELO AL TENEDOR ELECTRICO			
3. ESTRUCTURAS Y OBJETOS SOBRESALIENTES EN EL TERRENO TORRES DE OBSERVACION DE CAÑALES TORRES DE TENEDOR ELECTRICO DE ALTA TENSION ARBOLES				REALIZAR EL CORRECTO MAPEO DE FORMA MANUAL, CAMINANDO ALREDEDOR DE TODO EL LOTE A APLICAR, MARCANDO POSIBLES OBSTACULO, PARA EVITAR RIESGO DE COLISION DISTANCIA DE SEGURIDAD DE 15 METROS, DEPENDIENDO DEL OBSTACULO			
INDICAR LA CONTAMINACION POR COLISION	OTROS AFECTADOS	PARQUE DE SEGURIDAD DE 15 METROS	AL TAMAÑO DE APLICACION DE 1 A 3 METROS	PROCESAR APLICACION EN AUSENCIA DE CLASIFICACION	COMBINARLO A OTRAS REVISIONES O NOMBRES RUTOS DE LA APLICACION	PRODUCTOS A APLICAR SELECCIONAR	INDICACION DE VIENTO MENOR A 7 KM/H
1. CUERPOS DE AGUA ROS ACUARIAS LAGOS SARIS SACIENDOS OTROS ESPECIFIQUE		X	X		X		X
2. RESERVAS NATURALES BOSQUES MANGLARES		X	X		X		X
3. NUCLEOS POBLACIONALES CASERIOS ESCUELAS AEROPUERTO EMPRESAS OTROS ESPECIFIQUE		X	X	X	X		X
4. CULTIVOS		X	X	X	X	X	X
5. CARRETERAS		X	X		X		X
OBSERVACIONES							
RESPONSABLE DE APLICACION AEREA							FIRMA
RESPONSABLE DE LA PROPIEDAD							FIRMA
PILOTO							FIRMA

	GRUPO CASSA	Página 93 de 103
		Código: MO-0PAA001
<i>Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.</i>		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001


Anexo 3.

“R-0CO-003 Ficha de vuelo”.


	GRUPO CASSA	Página 95 de 103
		Código: MO-0PAA001
<i>Manual tecnico de operaciones para vehiculos aereos no tripulados del programa de aplicaciones aereas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.</i>		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

7.1 Formatos y modelos para registros.

7.1.1 Certificado de piloto de VANT DJI por parte de Latitude Solution.

	GRUPO CASSA	Página 96 de 103
		Código: MO-0PAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001



	GRUPO CASSA	Página 97 de 103
		Código: MO-OPAA001
<i>Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.</i>		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

7.1.2 Permiso de aeronave tripulada y no tripulada para la aplicación aérea de insumos de uso agrícola por parte del ministerio de agricultura y ganadería.

Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.

Fecha de edición: Diciembre 2023

Edición: 001



MINISTERIO DE AGRICULTURA Y GANADERÍA

**DIRECCIÓN GENERAL DE SANIDAD VEGETAL
DIVISIÓN DE REGISTRO Y FISCALIZACIÓN**

PERMISO DE AERONAVE TRIPULADA Y NO TRIPULADA PARA LA APLICACIÓN AEREA DE INSUMOS DE USO AGRICOLA

El ministerio de agricultura y ganadería, a través de la Dirección General de Sanidad Vegetal, de conformidad a lo presente en los Art 6. Literal c), de la ley sobre control de Pesticidas, Fertilizantes y Productos para uso Agropecuario, y los Art. 4 y 5 del instructivo para las aplicaciones aéreas de insumos agrícolas, contenido en el acuerdo Ejecutivo N° 423, Tomo 392 de día 1 de julio del 2011, y como parte de las medidas de protección agropecuaria que les competen, se extiende el presente **PERMISO DE AERONAVE TRIPULADA Y NO TRIPULADA PARA LA APLICACIÓN AEREA DE INSUMOS DE USO AGRICOLA**.

CERTIFICADO DE APROBACION N°: 0614-110419-104-0

NOMBRE DE LA EMPRESA DE APLICACIÓN AEREA: AGROPRECISION, S.A DE C.V

PILOTOS AUTORIZADOS:

1	CRISTIAN ALEXIS GARCIA SEGOVIA	8	JOSE SAUL ROMERO ALFARO
2	JONATHAN OMAR RODRIGUEZ ALFARO	9	CRISTIAN ALEJANDRO CRUZ BAIREZ
3	MILTON JOSE MORALES RIVERA	10	JEFFERSON ENMANUEL GALAN LIMA
4	CARLOS FRANCISCO ZELAYA RIVERA	11	NORMA CAROLINA RAMIREZ ALVARADO
5	JOSE ROBERTO SIGUENZA AREVALO	12	SAMUEL DE JESUS BERMUDEZ MENEZ
6	CARLOS EDUARDO HERNANDEZ HERNANDEZ	13	MIGUEL ANGEL ANDRADE MARADIAGA
7	CARLOS OMAR RIVERA GONZALEZ	14	WALTER DAVID GONZALEZ SANCHEZ
		15	HERCTOR MAURICIO CRUZ RIVERA

DATOS DE LOS DRONES:

MODELOS
AGRAS T-10
AGRAS T-20
AGRAS T-30
AGRAS T-40

La responsabilidad inherente por la aplicación aérea de insumos fitosanitarios, es competencia exclusiva de la empresa que brinda el servicio, quien se encuentra en la obligación de cumplir con las disposiciones legales que regulan la materia y su transgresión o no observancia, dará lugar a las sanciones establecidas en la ley sobre control de Pesticidas, Fertilizantes y Productos para uso Agropecuario.

Santa Tecla, a los 21 días del mes de septiembre del año dos mil veintidós.


DIOS UNIÓN LIBERTAD

Licda. Brenda Liliiana Vásquez López

Jefe de la oficina de registro y fiscalización de productos veterinarios y agrícolas Ad honorem

Calle 14, Avenida 3 Norte, 11 Calle Sur y en: Montes Surcaribe, Santa Tecla, La Libertad

Nº 2964/2210-1748-11-Govcon-reg@reg.fog.gov.sv


	GRUPO CASSA	Página 99 de 103
		Código: MO-0PAA001
<i>Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.</i>		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

7.1.3 Autorización para fungir como operador de los equipos de aplicación aérea y que manipule insumos agrícolas por parte del ministerio de agricultura y ganadería.

Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.

Fecha de edición: Diciembre 2023

Edición: 001



DIRECCIÓN GENERAL DE SANIDAD VEGETAL
DIVISIÓN DE REGISTRO Y FISCALIZACIÓN


Habiendo cumplido todos los requisitos que ordena el artículo 6 y 11 del "Instructivo para las aplicaciones aéreas, acuerdo N.º 423", la Dirección General de Sanidad Vegetal, por medio de la División de Registro y Fiscalización,

AGROPRECISION, SA DE CV
0614-110419-104-0

PROPIETARIO CARLOS ROMEO AVELAR HERNANDEZ
PROFESIONAL RESPONSABLE WILFREDO ALEXANDER HERNANDEZ ORTIZ
NATURALEZA DE LA ACTIVIDAD APLICACIONES AEREAS DE INSUMOS AGRICOLAS
FECHA DE VENCIMIENTO 22/6/2027

Mismo que se autoriza para fungir como "Operador de los equipos de aplicación aérea y que manipule insumos agrícolas", comprometiéndose al cumplimiento estricto de dicho acuerdo, siendo a la vez conocedor de la parte sancionatoria, según artículo 52 de "LEY SOBRE CONTROL DE PESTICIDAS, FERTILIZANTES Y PRODUCTOS PARA USO AGROPECUARIO".

F. 
martes, 28 de junio de 2022
Mr. José Roberto Cabrera Cuéllar
Jefe de la División de Registro y Fiscalización

	GRUPO CASSA	Página 101 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual tecnico de operaciones para vehiculos aereos no tripulados del programa de aplicaciones aereas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001



GOBIERNO DE EL SALVADOR

MINISTERIO DE AGRICULTURA Y GANADERÍA

DIRECCIÓN GENERAL DE SANIDAD VEGETAL
DIVISIÓN DE REGISTRO Y FISCALIZACIÓN

PERMISO DE AERÓDROMO (PISTA) PARA LA APLICACIÓN AEREA DE INSUMOS DE USO AGRICOLA

El ministerio de agricultura y ganadería, a través de la Dirección General de Sanidad Vegetal, de conformidad a lo prescrito en los Art 6. LITERAL c), de la ley sobre control de Pesticidas, Fertilizantes y Productos para uso Agropecuario, y los Art. 4 y 5 del instructivo para las aplicaciones aéreas de insumos agrícolas, contenido en el acuerdo Ejecutivo N° 423, Tomo 392 de día 1 de julio del 2011, y como parte de las medidas de protección agropecuaria que les competen, se extiende el presente **PERMISO DE AERÓDROMO (PISTA) PARA LA APLICACIÓN AEREA DE INSUMOS DE USO AGRICOLA**.

CERTIFICADO DE APROBACION N°: 0614-110419-104-0

NOMBRE DE LA EMPRESA DE APLICACIÓN AEREA: AGROPRECISION, S.A DE C.V

NOMBRE DEL AERÓDROMO (PISTA) PARA LA APLICACIÓN AEREA DE PLAGUICIDAS	DIRECCION DE LA PISTA
PISTA COPAL	13°19'56.93"N / 88°31'13.98"O
PISTA SAN CLEMENTE	13°45'32.02 'N / 89°27'21.78' O

La responsabilidad inherente por la aplicación aérea de insumos fitosanitaria, es competencia exclusiva de la empresa que brinda el servicio, quien se encuentra en la obligación de cumplir con las disposiciones legales que regulan la materia y su transgresión o no observancia, dará lugar a las sanciones establecidas en la ley sobre control de Pesticidas, Fertilizantes y Productos para uso Agropecuario.


Santa Tecla, a los 28 días del mes de junio del año dos mil veintidós.

DIOS-UNIÓN LIBERTAD



Mtr. Ing. José Roberto Cabrera Cuéllar
Jefe de la División de Registro y Fiscalización Agrícola.

FINH 24 Avenida Nueva, TECCLA, El Salvador y Av. Manuel Calvo, Santa Tecla, La Libertad
Tel: (503) 2210-1765 | Email: info@agrpro.org.sv

	GRUPO CASSA	Página 102 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001



MINISTERIO DE AGRICULTURA Y GANADERÍA

DIRECCIÓN GENERAL DE SANIDAD VEGETAL
DIVISIÓN DE REGISTRO Y FISCALIZACIÓN

PERMISO DE AERONAVE TRIPULADA Y NO TRIPULADA PARA LA APLICACIÓN AEREA DE INSUMOS DE USO AGRICOLA

El ministerio de agricultura y ganadería, a través de la Dirección General de Sanidad Vegetal, de conformidad a lo prescrito en los Art 6, Literal c), de la ley sobre control de Pesticidas, Fertilizantes y Productos para uso Agropecuario, y los Art. 4 y 5 del instructivo para las aplicaciones aéreas de insumos agrícolas, contenido en el acuerdo Ejecutivo N° 425, Tomo 392 de día 1 de julio del 2011, y como parte de las medidas de protección agropecuaria que les competen, se extiende el presente **PERMISO DE AERONAVE TRIPULADA Y NO TRIPULADA PARA LA APLICACIÓN AEREA DE INSUMOS DE USO AGRICOLA**.

CERTIFICADO DE APROBACION N°: 0614-110419-104-0

NOMBRE DE LA EMPRESA DE APLICACIÓN AEREA: AGROPRECISION, S.A DE C.V

PILOTOS AUTORIZADOS:

1	CRISTIAN ALEXIS GARCIA SEGOVIA
2	JONATHAN OMAR RODRIGUEZ ALFARO
3	MILTON JOSE MORALES RIVERA
4	CARLOS FRANCISCO ZELAYA RIVERA
5	JOSE ROBERTO SIGUENZA AREVALO
6	CARLOS EDUARDO HERNANDEZ HERNANDEZ
7	CARLOS OMAR RIVERA GONZALEZ
8	JOSE SAUL ROMERO ALFARO

DATOS DE LOS DRONES:

MODELOS
AGRAS T-10
AGRAS T-20
AGRAS T-30


La responsabilidad inherente por la aplicación aérea de insumos fitosanitarios, es competencia exclusiva de la empresa que brinda el servicio, quien se encuentra en la obligación de cumplir con las disposiciones legales que regulan la materia y su transgresión o no observancia, dará lugar a las sanciones establecidas en la ley sobre control de Pesticidas, Fertilizantes y Productos para uso Agropecuario

Santa Tecla, a los 28 días del mes de Junio del año dos mil veintidós.



Mtr. Ing. José Roberto Cabrera Cuéllar
Jefe de División de Registro y Fiscalización Agrícola.

Calle de la Amalía Duarte, C.R. Calle 9, edificio No. 100-01 Colonia, 50021 Tecla, La Unión, El Salvador
 Tel: (503) 2225-4791 | Correo: info@registroagricola.com

	GRUPO CASSA	Página 103 de 103
		Código: MO-OPAA001
Manual técnico de operaciones para vehículos aéreos no tripulados del programa de aplicaciones aéreas y terrestres para prestadores de servicios de Compañía Azucarera Salvadoreña S.A de C.V.		Fecha de edición: Diciembre 2023
		Edición: 001

7.2 Documentos relacionados

Los documentos que se presentan a continuación proporcionaran información complementaria y de respaldo, contribuyendo a la transparencia y profundización del contenido.

- **Anexo 1.** Acuerdo n° 423 instructivo para las aplicaciones aéreas de insumos agrícolas.
- **Anexo 2.** “R-0CO-010 riesgos y medidas preventivas en aplicaciones aéreas de productos químicos con dron agrícola”.
- **Anexo 3.** “R-0CO-003 Ficha de vuelo”.
- Evaluación de riegos –predefinida (ERPD) fumigación con drones-caracterización y provisiones. V
- Manual de operaciones VANT – guía y contenido.
- Regulación de los vehículos aéreos no tripulados RAC-VANT edición 02 rev 03.
- AG-116 Maintenance Manual.
- DJI Agras Quick Start Manual.
- Manual de usuario DJI T10 Disponible en:
<https://www.dji.com/global/downloads/products/t10>
- Manual de usuario DJI T16 Disponible en:
<https://www.dji.com/global/downloads/products/t16>
- Manual de usuario DJI T20 Disponible en:
<https://www.dji.com/global/downloads/products/t20>
- Manual de usuario DJI T30 Disponible en:
<https://www.dji.com/global/downloads/products/t30>
- Manual de usuario DJI T40 Disponible en:
<https://www.dji.com/global/downloads/products/t40>

Bibliografías

- EU Dron Port. 2022. “Hub Europeo de Drones para Pruebas, Certificación, Formación y Autorizaciones”. Baercelona. España. (en línea) disponible en:
<https://eudroneport.com/es/blog/geografia-del-vuelo/>
- Federal Office of Civil Aviation (FOCA). Sf. FOCA-UAS-GM-Part1 “How to apply for an Operational Authorisation based on a Specific Operational Risk Assessment (SORA)”. Suiza. (en línea). Disponible en:
<https://www.bazl.admin.ch/bazl/en/home/drohnen/specific/sora.html>
- Novak Matthew, 2009, Duracion de boquillas según el materia, tecnología de aplicación de plaguicidas Oregon USA, disponible en:
<https://swfrec.ifas.ufl.edu/hlb/database/pdf/00001453.pdf>